

# Vorabfragen

- Ein klassisches neuronales Netz ist vollständig verbunden. Welche Probleme könnten auftreten, wenn man damit direkt Bilder (z. B. 256×256 Pixel) verarbeitet?
- Im menschlichen visuellen System reagieren Neuronen nur auf kleine Bildbereiche. Warum könnte dieses Prinzip für die automatische Bilderkennung nützlich sein?
- Stellen Sie sich vor, Sie möchten in Bildern Kanten erkennen. Wie könnte ein Algorithmus erkennen, ob in einem Bild eher horizontale oder vertikale Strukturen vorkommen?



# Deep Learning, Machine Learning und Künstliche Intelligenz – SS 26

Gelesen von Prof. Dr. Daniel Gaida

02.05.2026

Prof. Dr. Daniel Gaida

Professor für Cyber-Physische Systeme

Fakultät für Informatik und Ingenieurwissenschaften - Institut für Informatik

**Technology**  
**Arts Sciences**  
**TH Köln**

# Lernziele von heute und Fragen zur Überprüfung der Lernziele

Die Studierenden können ein Deep Learning Projekt zur Bildklassifikation selbstständig durchführen, indem sie

- für eine gegebene Anwendung ein geeignetes convolutional neuronales Netz in keras implementieren,
- trainieren, validieren und testen
- und bei schlechten Validierungsergebnissen Lösungsstrategien zur Verbesserung der Ergebnisse anwenden können,

um später eigene Deep Learning Projekte zur Bilderkennung umsetzen zu können.

Überprüfung des Lernziels: S. fortlaufende Übung heute.

# Lernraum II: Deep Learning

- Künstliche neuronale Netze
  - Grundlagen
  - Training
  - Implementierung
  - Lösungsstrategien, um gute Ergebnisse zu erzielen
- 
- 
- 
- 
- 
- 
- 
-

# Lernraum II: Deep Learning

- Künstliche neuronale Netze
  - Grundlagen
  - Training
  - Implementierung
  - Lösungsstrategien, um gute Ergebnisse zu erzielen
- **Convolutional neuronale Netze**
  - **Bildererkennung**
  - 
  - 
  - 
  - 
  - 
  -

# Lernraum II: Deep Learning

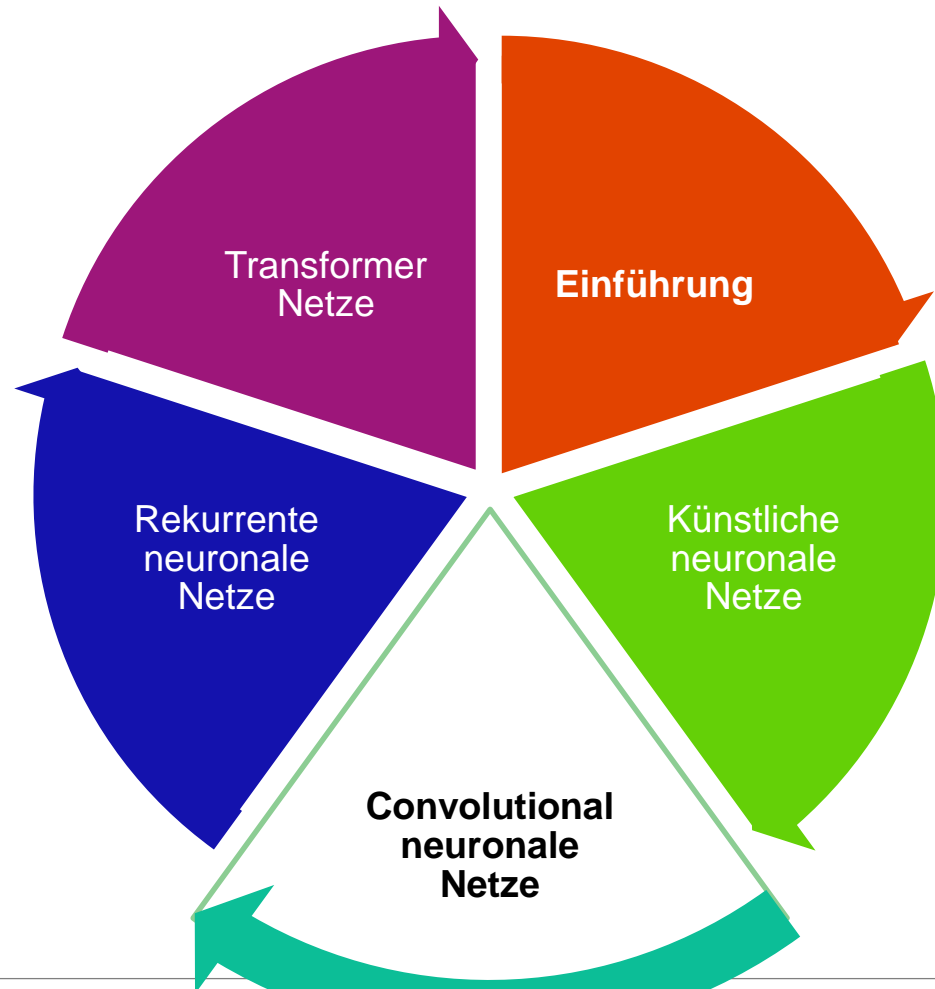
- Künstliche neuronale Netze
  - Grundlagen
  - Training
  - Implementierung
  - Lösungsstrategien, um gute Ergebnisse zu erzielen
- **Convolutional neuronale Netze**
  - **Bilderkennung**
- Rekurrente neuronale Netze
  - Zeitreihen, Text
- Transformer Netze
  - Text, Bilderkennung
- 
- 
-

# Lernraum II: Deep Learning

- Künstliche neuronale Netze
  - Grundlagen
  - Training
  - Implementierung
  - Lösungsstrategien, um gute Ergebnisse zu erzielen
- **Convolutional neuronale Netze**
  - **Bilderkennung**
- Rekurrente neuronale Netze
  - Zeitreihen, Text
- Transformer Netze
  - Text, Bilderkennung
- Anwendungen
  - Entwickeln eines Chatbots
  - Objektdetektion und -segmentierung

# Deep Learning

## Ausblick



### Convolutional neuronale Netze (CNN)

- Der visuelle Cortex
- Aufbau eines CNNs
  - Rezeptive Felder
  - Filter
  - Feature Maps
  - Poolingschicht
- Beispielnetz: LeNet-5
- Keras Code

# Convolutional Neural Network - CNN

## Einführung



### CNNs in der optischen Verarbeitung

- Unterscheidung von Objekten
- Autonomes Fahren
- Augmented Reality
- Gesichtserkennung

- 
- 
-

# Convolutional Neural Network - CNN

## Einführung



### CNNs in der optischen Verarbeitung

- Unterscheidung von Objekten
- Autonomes Fahren
- Augmented Reality
- Gesichtserkennung

### Außerdem

- Stimmenerkennung
- Natural Language Processing
- Synthetische Bild- und Textgenerierung

# Convolutional Neural Network - CNN

Leitfragen:

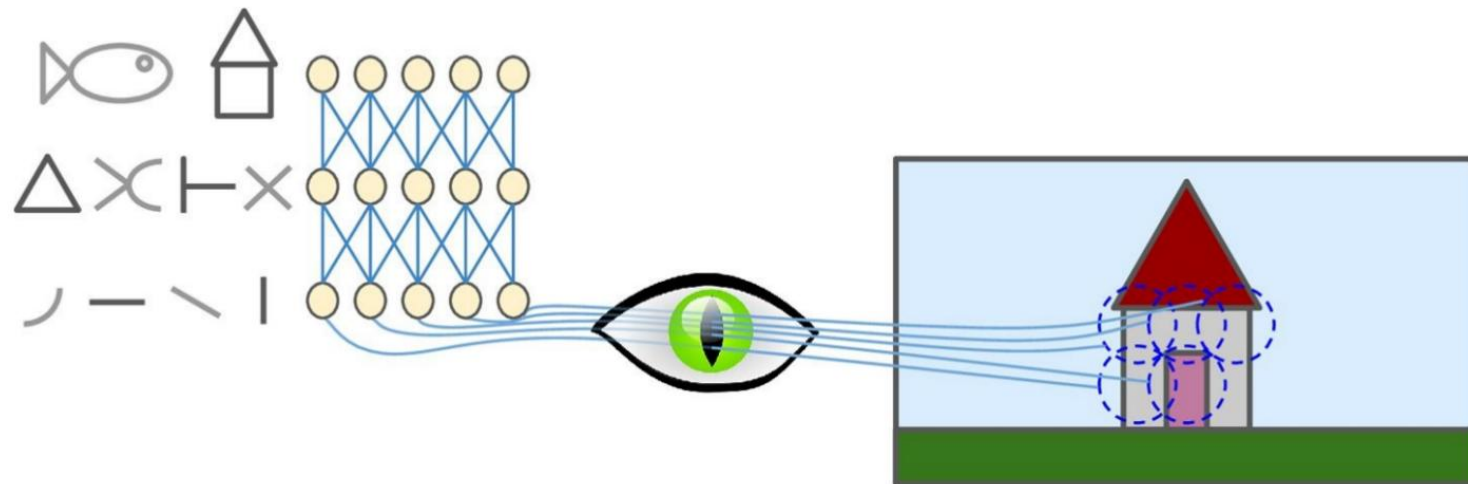
- Wie funktioniert der visuelle Kortex?
- Wie wird das biologische Vorbild in einem Convolutional neural network umgesetzt?

# Convolutional Neural Network - CNN

## Rezeptive Felder im visuellen Cortex

### Visueller Cortex

- Neuronen verfügen über ein kleines rezeptives Feld
- Visuelle Reize werden nur in dieser begrenzten Region verarbeitet
- Können überlappen und decken zusammen das vollständige Bild ab
- 
- 

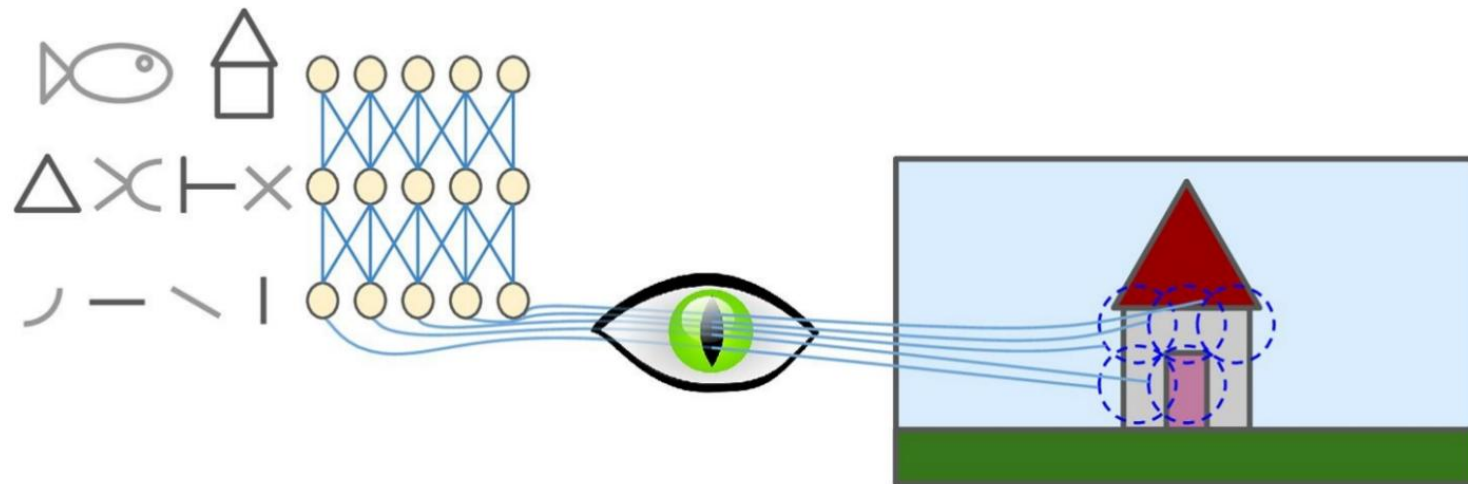


# Convolutional Neural Network - CNN

## Rezeptive Felder im visuellen Cortex

### Visueller Cortex

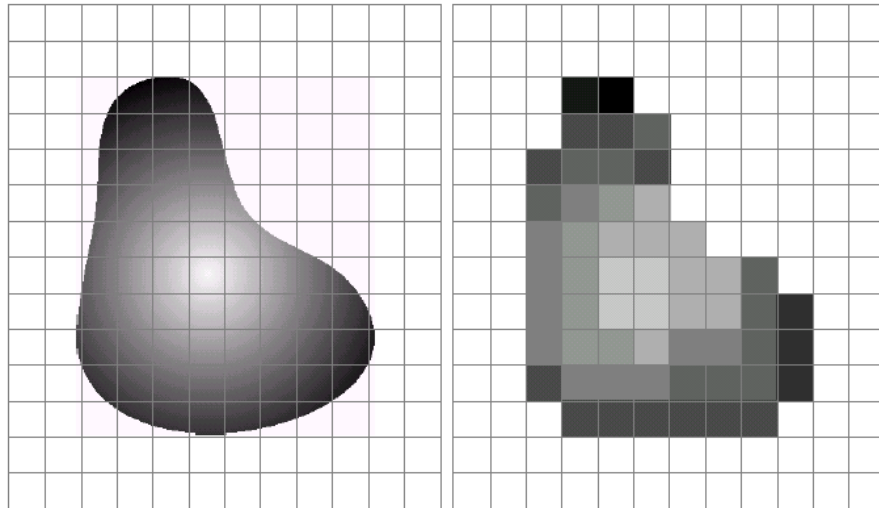
- Neuronen verfügen über ein kleines rezeptives Feld
- Visuelle Reize werden nur in dieser begrenzten Region verarbeitet
- Können überlappen und decken zusammen das vollständige Bild ab
- Verschiedene Neuronen reagieren auf verschiedene Muster / Linien
- Higher-level Neuronen reagieren auf die Ausgänge der lower-level Neuronen



# Wie wird ein Grauwertbild im Computer abgebildet?

## Eine Matrix von Intensitätswerten

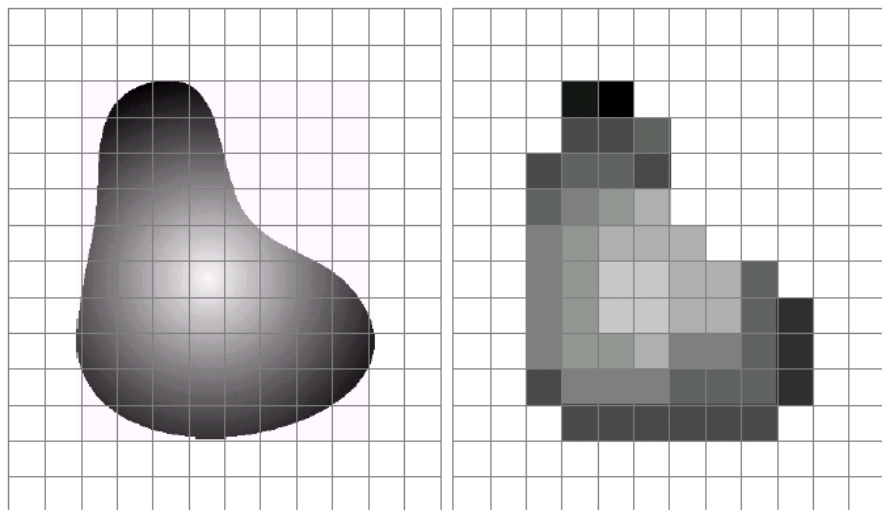
- 
- 



# Wie wird ein Grauwertbild im Computer abgebildet?

## Eine Matrix von Intensitätswerten

- Üblicherweise wird ein Byte pro Intensitätswert verwendet:
  - 0 = schwarz, 255 = weiß



=

255	255	255	255	255	255	255	255	255	255	255	255
255	255	255	255	255	255	255	255	255	255	255	255
255	255	255	20	0	255	255	255	255	255	255	255
255	255	255	75	75	75	255	255	255	255	255	255
255	255	75	95	95	75	255	255	255	255	255	255
255	255	96	127	145	175	255	255	255	255	255	255
255	255	127	145	175	175	175	255	255	255	255	255
255	255	127	145	200	200	175	175	95	255	255	255
255	255	127	145	200	200	175	175	95	47	255	255
255	255	127	145	145	175	127	127	95	47	255	255
255	255	74	127	127	127	95	95	95	47	255	255
255	255	255	74	74	74	74	74	74	255	255	255
255	255	255	255	255	255	255	255	255	255	255	255
255	255	255	255	255	255	255	255	255	255	255	255

# Convolutional Neural Network - CNN

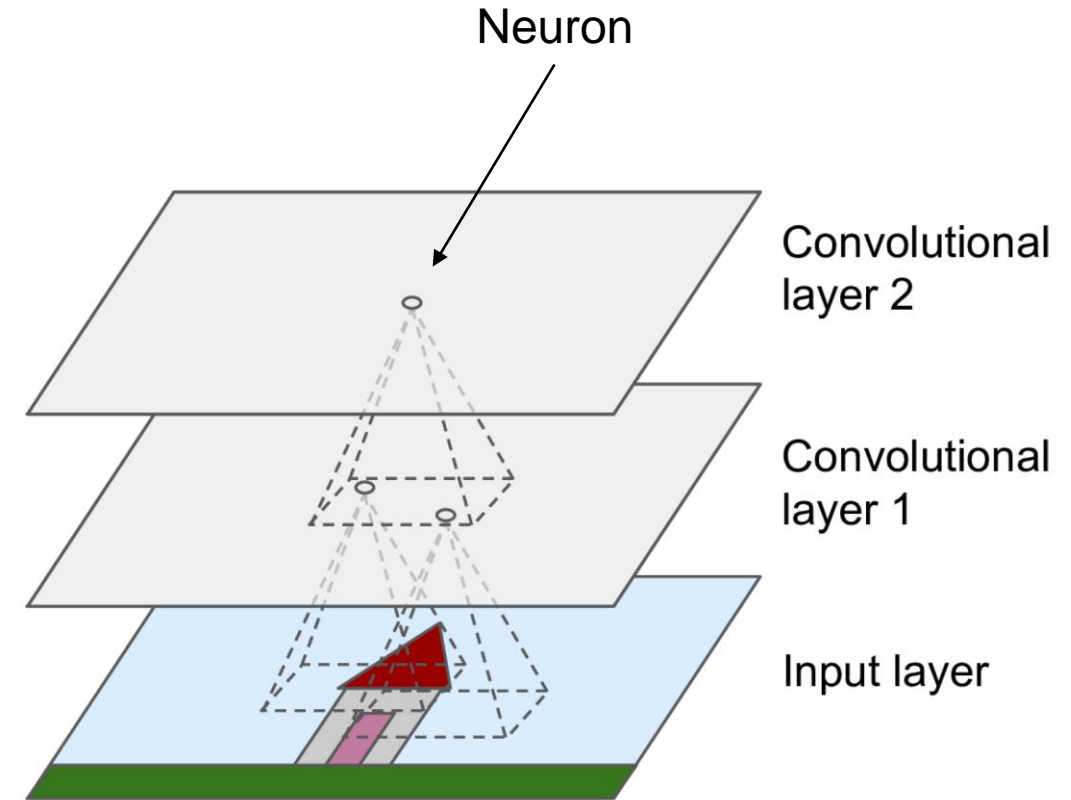
## Aufbau eines CNN

### Die Eingabeschicht

- Neuronen der Eingabeschicht
  - Verbunden mit Bild
  - Es gibt so viele Neuronen wie es Pixel gibt
  - Neuronen liefern nur das Eingangssignal weiter

▪

▪

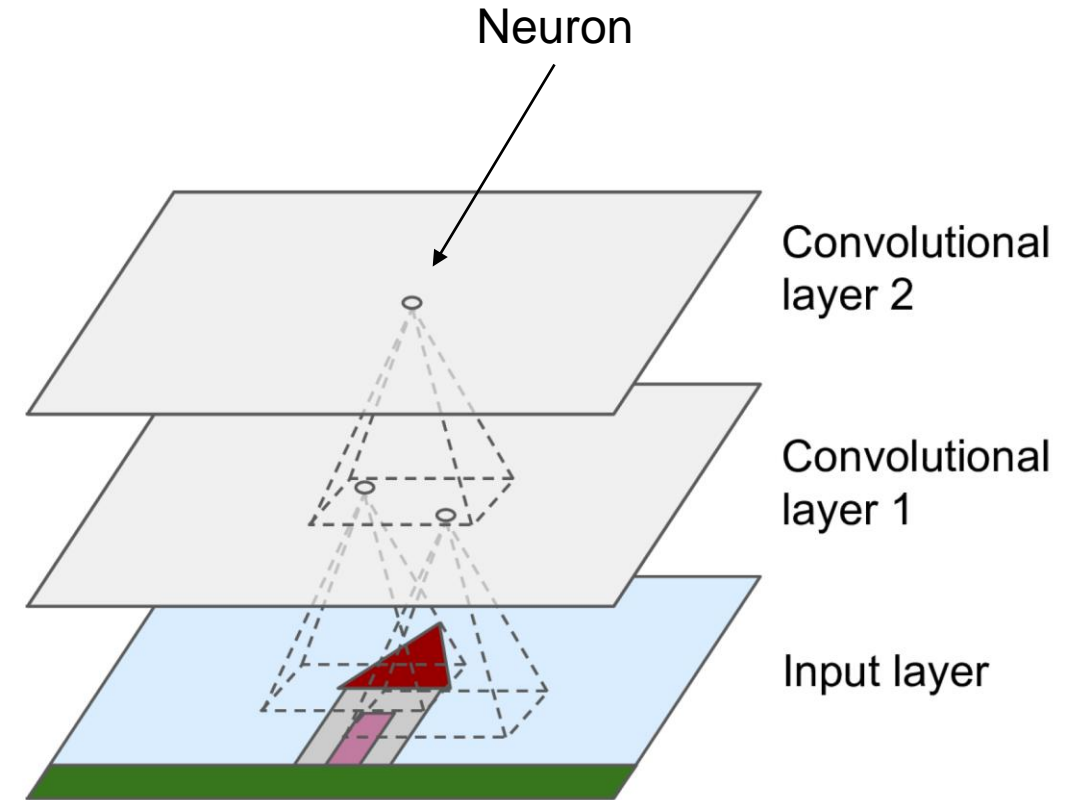


# Convolutional Neural Network - CNN

## Aufbau eines CNN

### Die Eingabeschicht

- Neuronen der Eingabeschicht
  - Verbunden mit Bild
  - Es gibt so viele Neuronen wie es Pixel gibt
  - Neuronen liefern nur das Eingangssignal weiter
- Rezeptives Feld eines Neurons in Schicht 1 wird durch Quadrat in Eingangsschicht visualisiert
- 

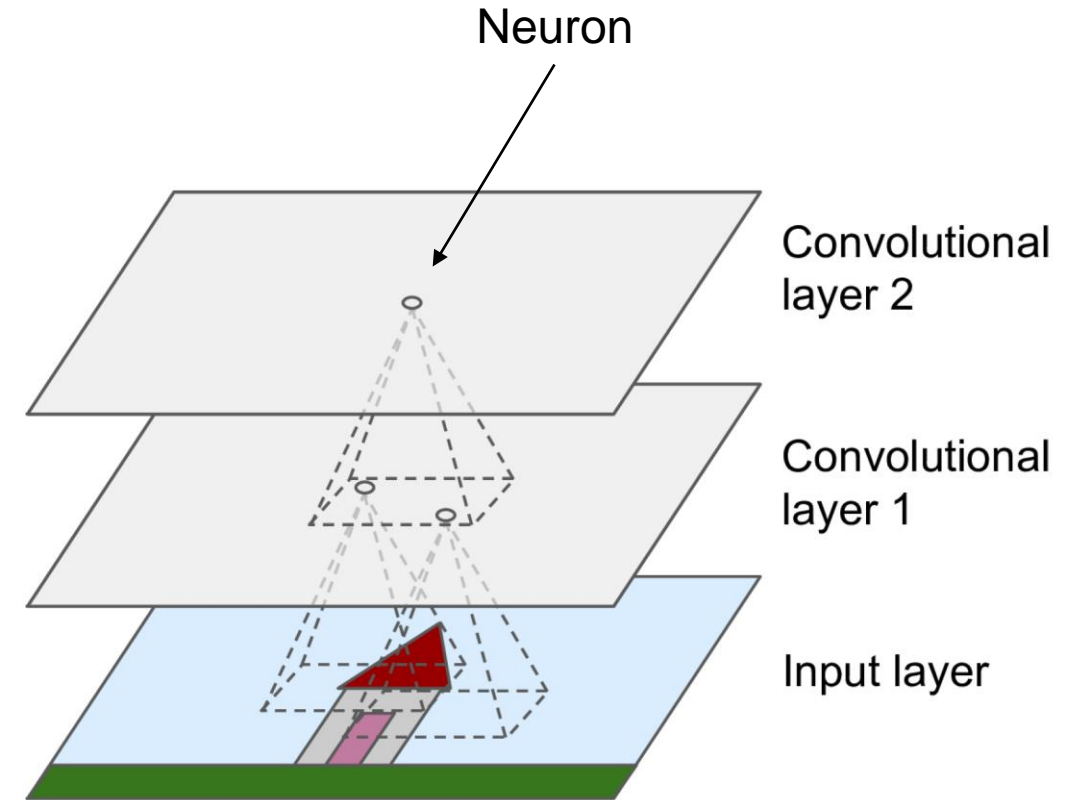


# Convolutional Neural Network - CNN

## Aufbau eines CNN

### Die Eingabeschicht

- Neuronen der Eingabeschicht
  - Verbunden mit Bild
  - Es gibt so viele Neuronen wie es Pixel gibt
  - Neuronen liefern nur das Eingangssignal weiter
- Rezeptives Feld eines Neurons in Schicht 1 wird durch Quadrat in Eingangsschicht visualisiert
- Neu: bisher war ein Neuron immer mit allen Neuronen der vorherigen Schicht verbunden (vollvernetzt). Jetzt nur verbunden mit Neuronen im rezeptiven Feld



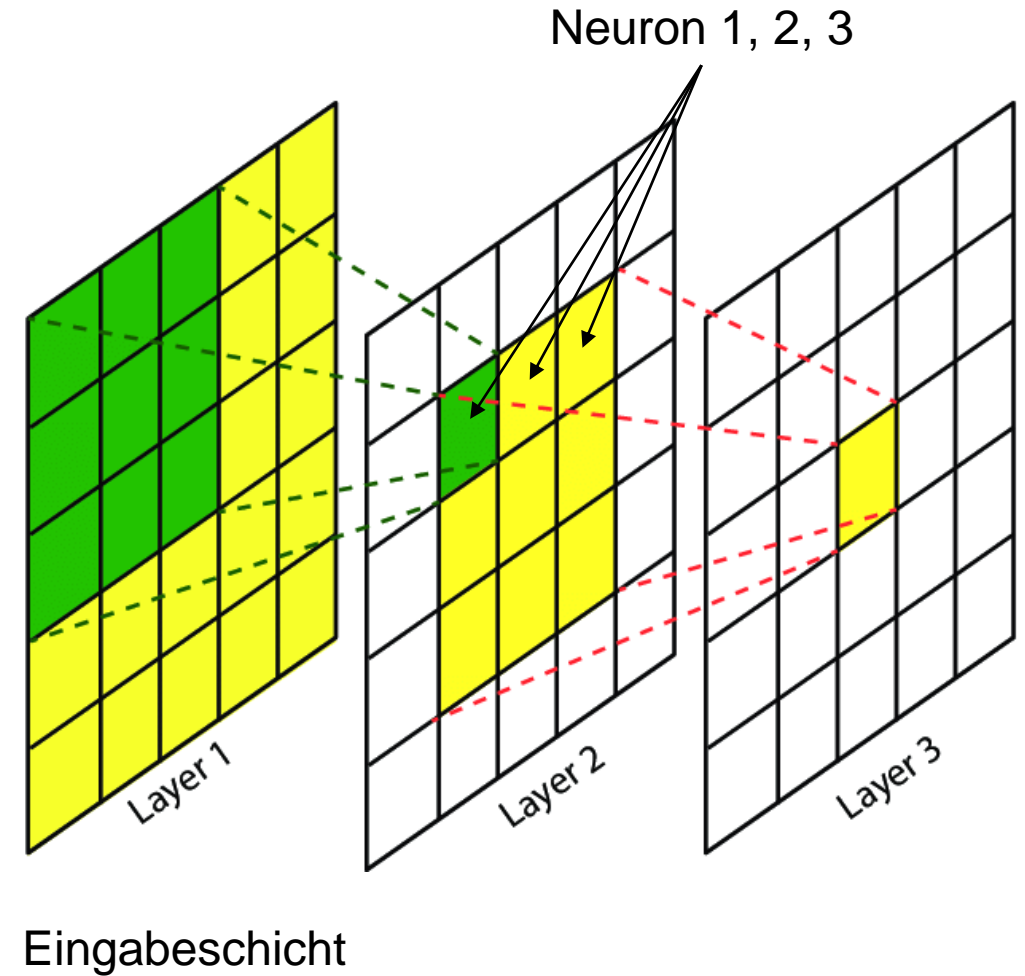
# Convolutional Neural Network - CNN

## Aufbau eines CNN

### Die Convolutional Schicht

- Neuronen der ersten CNN Schicht
- Verbunden mit Eingangsneuronen aus ihrem rezeptiven Feld (Viereck)
- Erkennung von **Low-level Features** (Linien, Kurven,...)

- 
- 
- 
- 

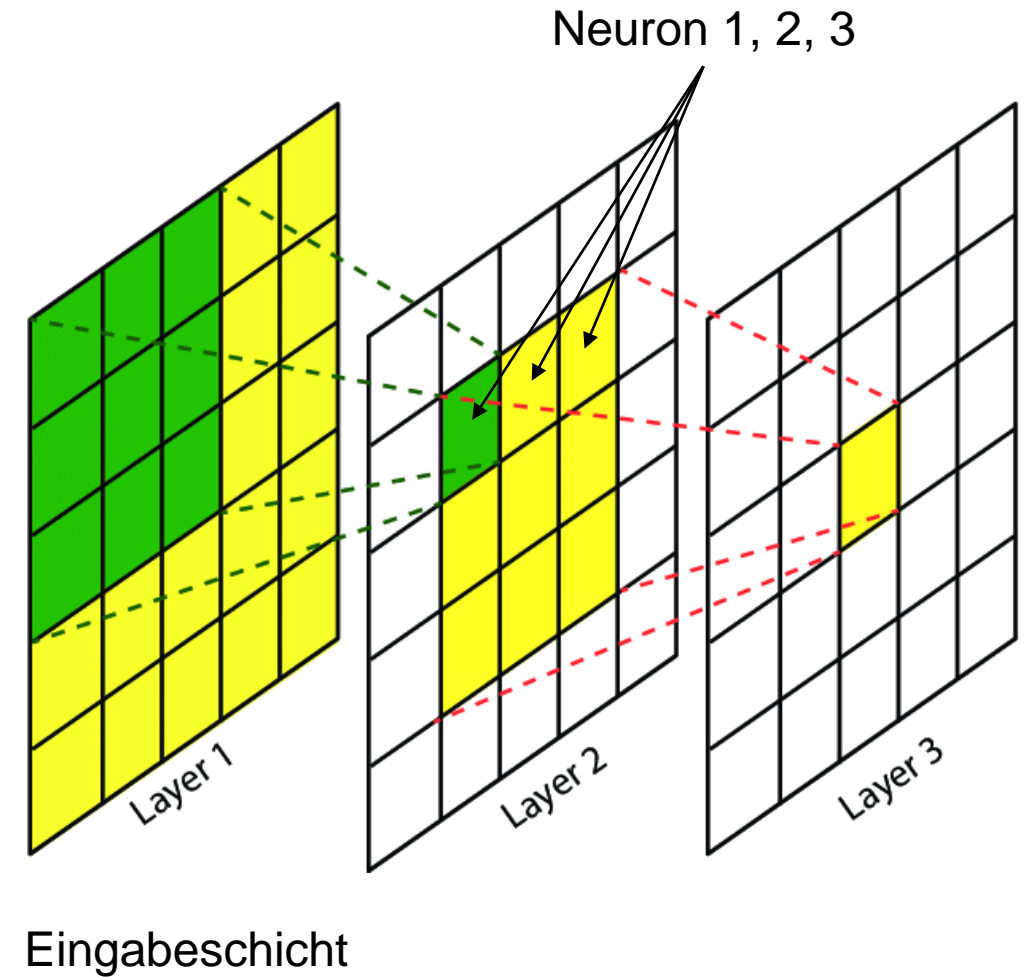


# Convolutional Neural Network - CNN

## Aufbau eines CNN

### Die Convolutional Schicht

- Neuronen der ersten CNN Schicht
  - Verbunden mit Eingangsneuronen aus ihrem rezeptiven Feld (Viereck)
  - Erkennung von **Low-level Features** (Linien, Kurven,...)
- Wie bisher, berechnet jedes Neuron eine gewichtete Summe seiner Eingänge
- 
- 
- 



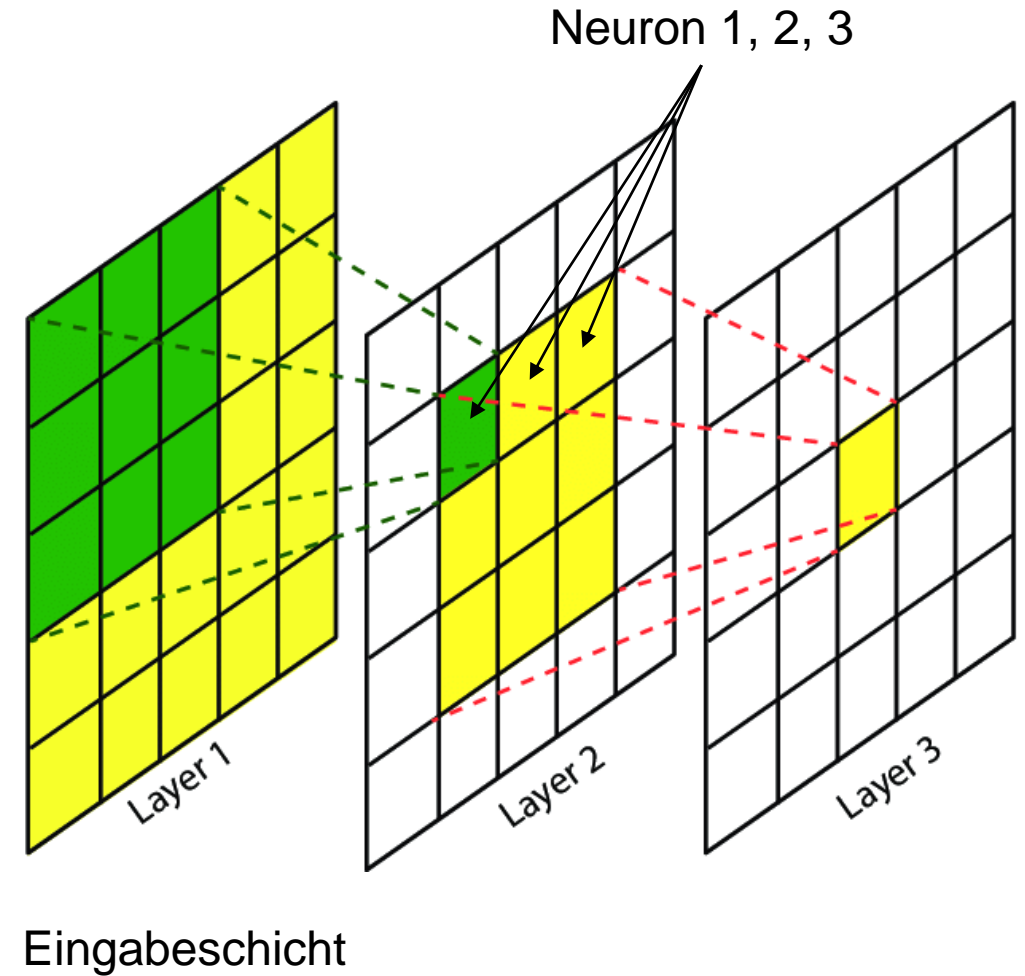


# Convolutional Neural Network - CNN

## Aufbau eines CNN

### Die Convolutional Schicht

- Neuronen der ersten CNN Schicht
  - Verbunden mit Eingangsneuronen aus ihrem rezeptiven Feld (Viereck)
  - Erkennung von **Low-level Features** (Linien, Kurven,...)
- Wie bisher, berechnet jedes Neuron eine gewichtete Summe seiner Eingänge
- Neu: Alle Neuronen in einer Schicht teilen sich die Gewichte!
- Gewichte definieren welche Muster ein Neuron erkennen kann (warum, s. später)
- 

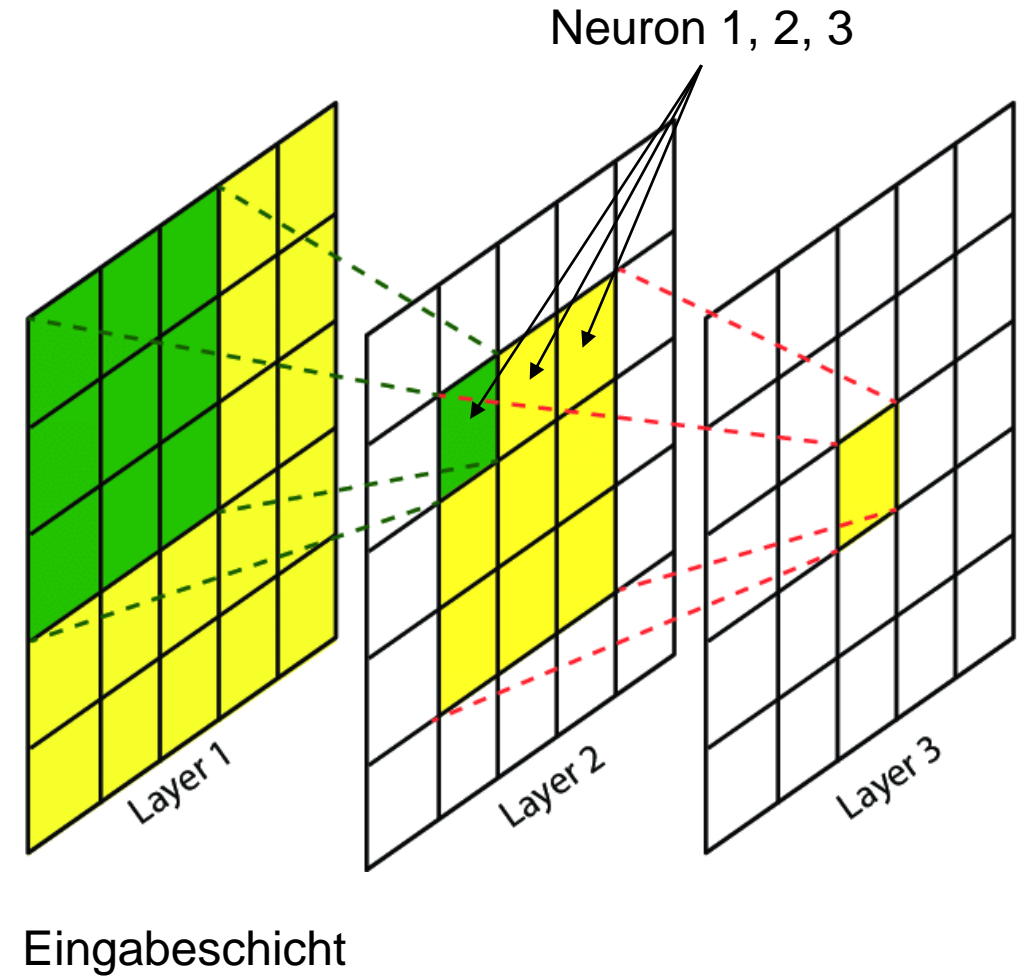


# Convolutional Neural Network - CNN

## Aufbau eines CNN

### Die Convolutional Schicht

- Neuronen der ersten CNN Schicht
  - Verbunden mit Eingangsneuronen aus ihrem rezeptiven Feld (Viereck)
  - Erkennung von **Low-level Features** (Linien, Kurven,...)
- Wie bisher, berechnet jedes Neuron eine gewichtete Summe seiner Eingänge
- Neu: Alle Neuronen in einer Schicht teilen sich die Gewichte!
- Gewichte definieren welche Muster ein Neuron erkennen kann (warum, s. später)
- → Eine Convolutional Schicht erkennt nur eine Art von Muster (bspw. horizontale Kanten)

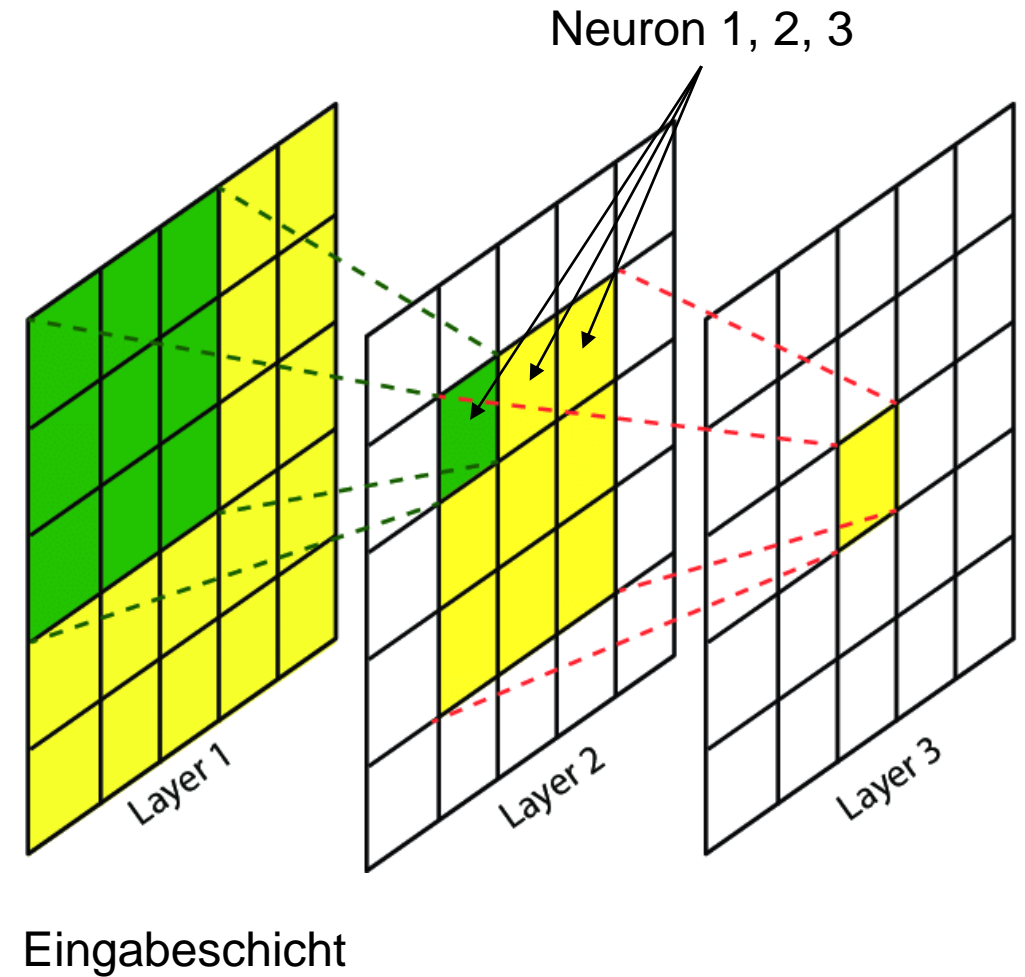


# Convolutional Neural Network - CNN

## Aufbau eines CNN

### Die Convolutional Schicht

- Ausgabewerte der Neuronen einer Convolutional Schicht ergeben ein Bild
- In der Abbildung rechts werden die Schichten als diese Bilder dargestellt

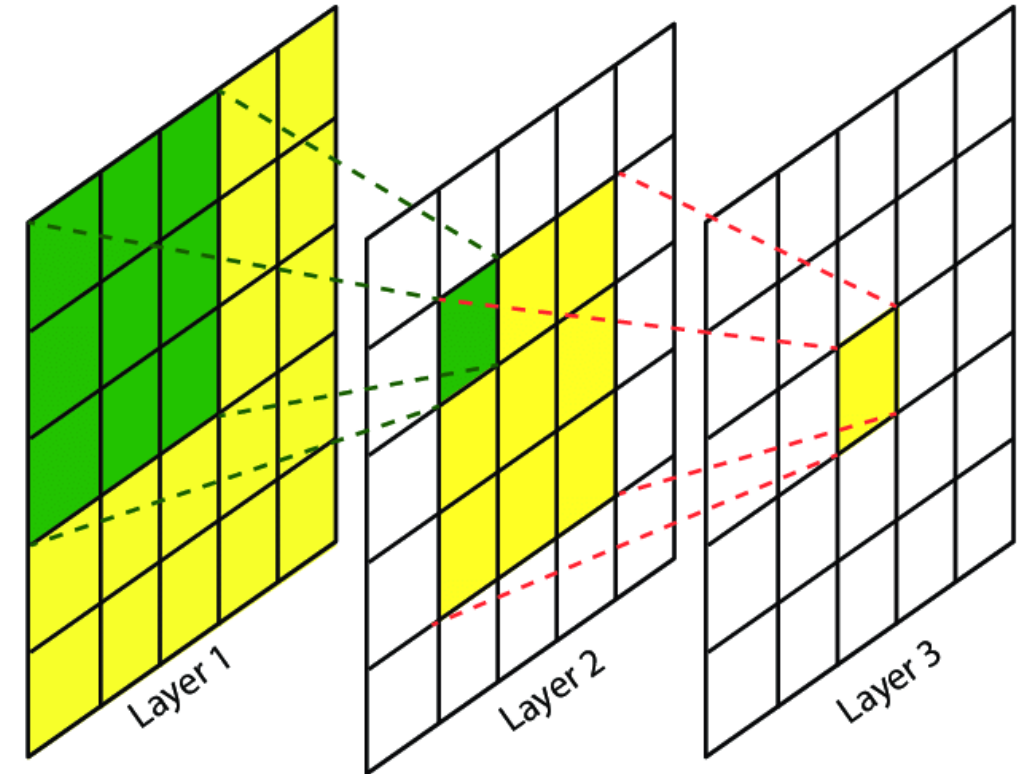


# Convolutional Neural Network - CNN

## Aufbau eines CNN

### Die Convolutional Schicht

- Neuronen aus der zweiten CNN Schicht
  - Verbunden mit Neuronen aus der ersten Conv. Schicht aus ihrem rezeptiven Feld
  - Erkennung von Features zusammengesetzt aus der vorherigen Schicht.
  - **High-level Features** (Augen, Ohren, Mund, Pfoten,...)
- 
- 

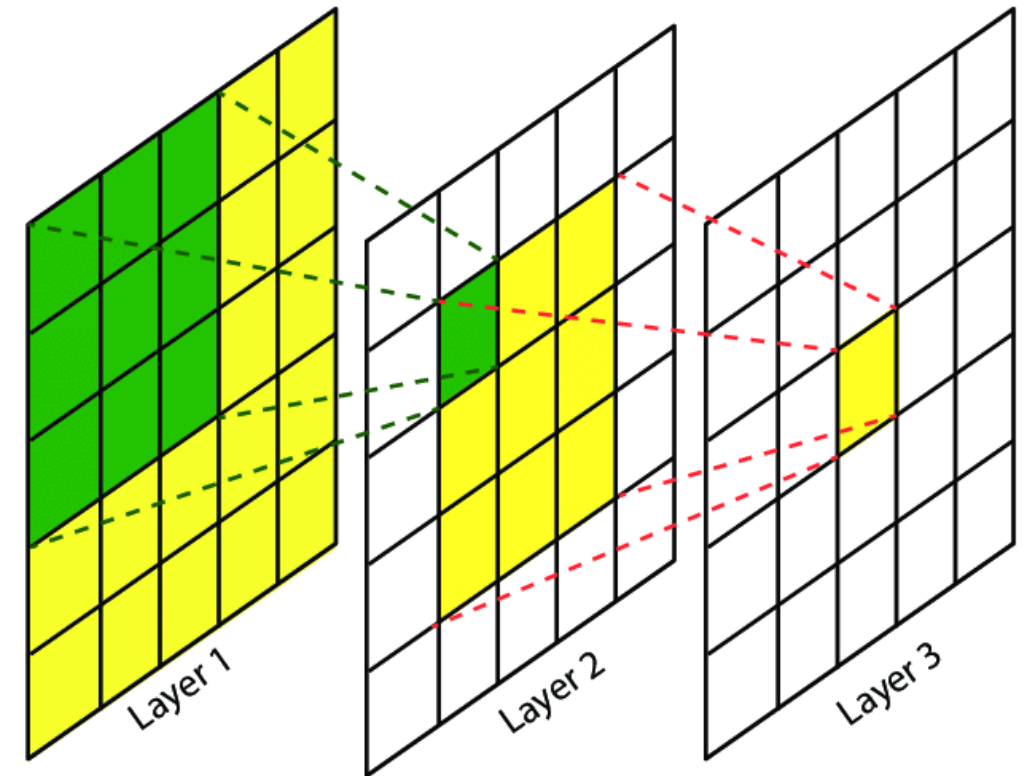


# Convolutional Neural Network - CNN

## Aufbau eines CNN

### Die Convolutional Schicht

- Neuronen aus der zweiten CNN Schicht
  - Verbunden mit Neuronen aus der ersten Conv. Schicht aus ihrem rezeptiven Feld
  - Erkennung von Features zusammengesetzt aus der vorherigen Schicht.
  - **High-level Features** (Augen, Ohren, Mund, Pfoten,...)
- Schema kann beliebig oft wiederholt werden
- Erkennung von sehr komplexen Mustern

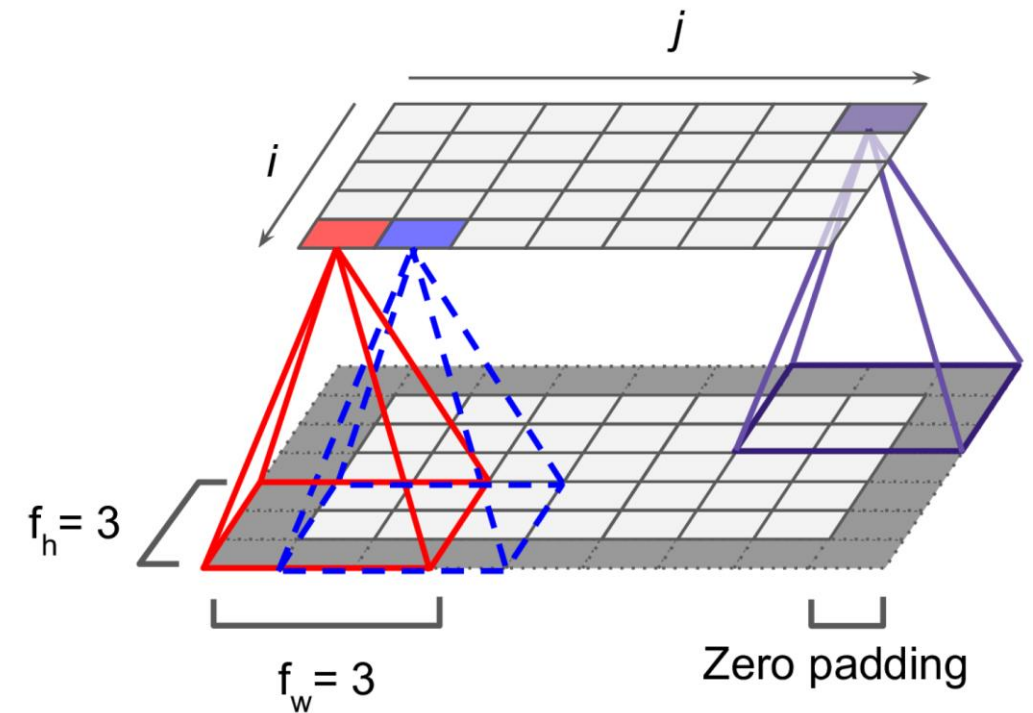


# Convolutional Neural Network - CNN

## Aufbau eines CNN

### Parameter der Convolutional Schicht

- Breite ( $f_w$ ) und Höhe ( $f_h$ ) des rezeptiven Feldes ist 3
- Stride: Verschiebung der rezeptiven Felder gegeneinander
- Zero Padding: einfügen von Nullen um die Eingänge, damit Ausgangsbild so groß ist wie Eingangsbild

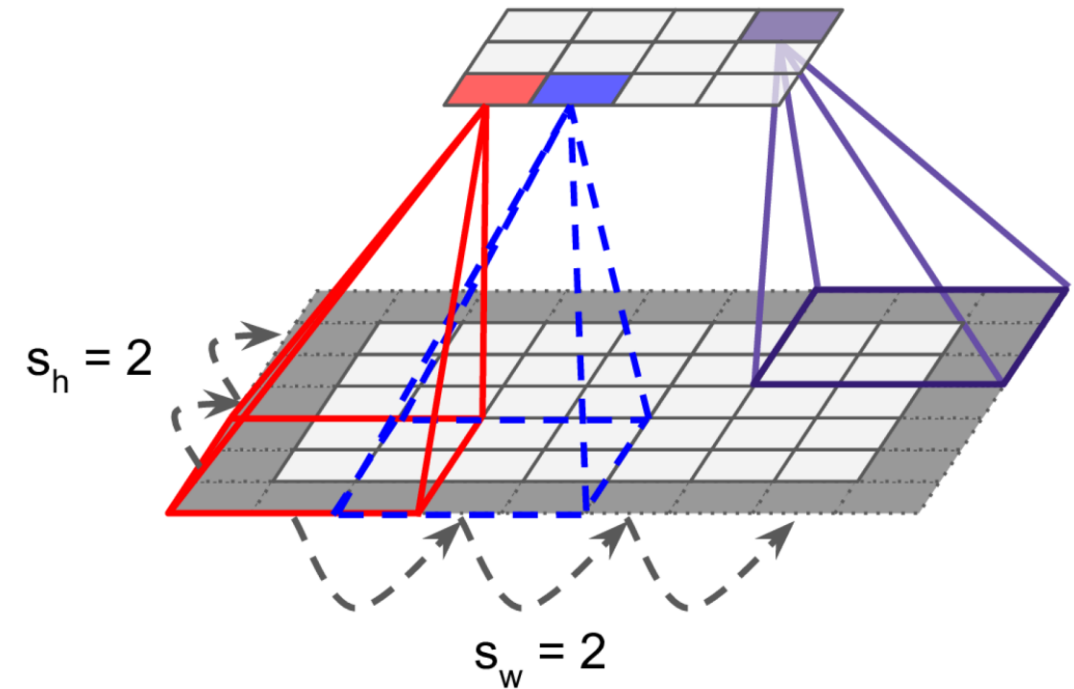


# Convolutional Neural Network - CNN

## Aufbau eines CNN

### Parameter der Convolutional Schicht

- Breite ( $f_w$ ) und Höhe ( $f_h$ ) des rezeptiven Feldes ist 3
- Stride: Verschiebung der rezeptiven Felder gegeneinander (hier:  $s_h = s_w = 2$ )
- Verkleinert das Ausgangsbild



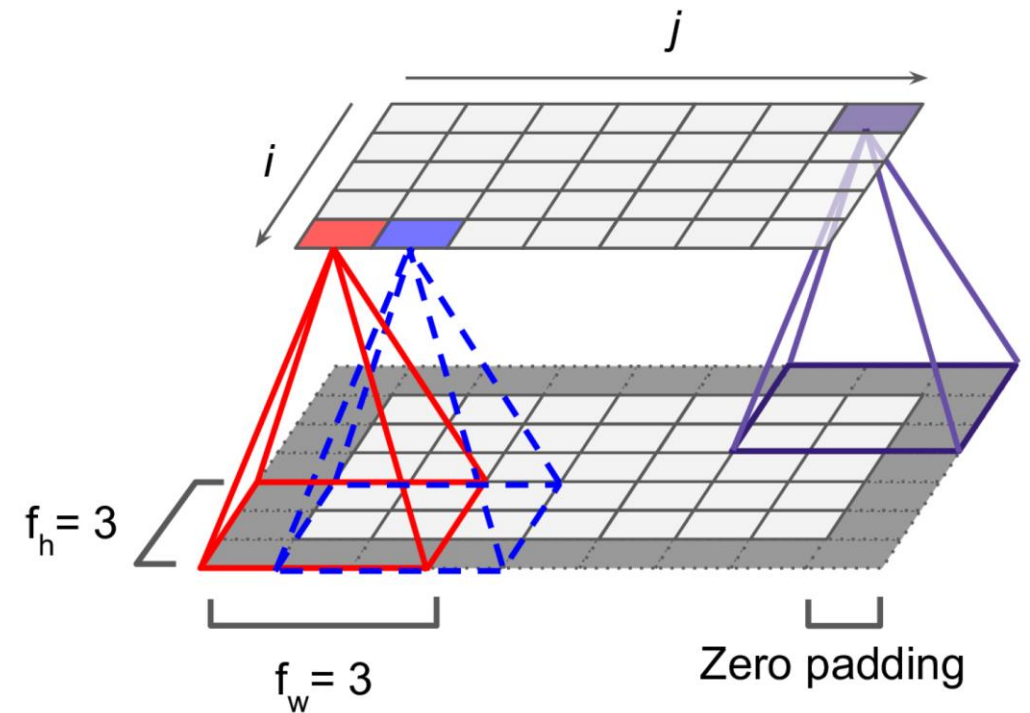
# Convolutional Neural Network - CNN

## Aufbau eines CNN

Filter (bzw. Kernel):

- Vektor von Gewichten, visualisiert als Matrix in der Dimension des rezeptiven Felds
- Speichert das Muster bzw. Template
- 
- 

0	1	0
0	1	0
0	1	0



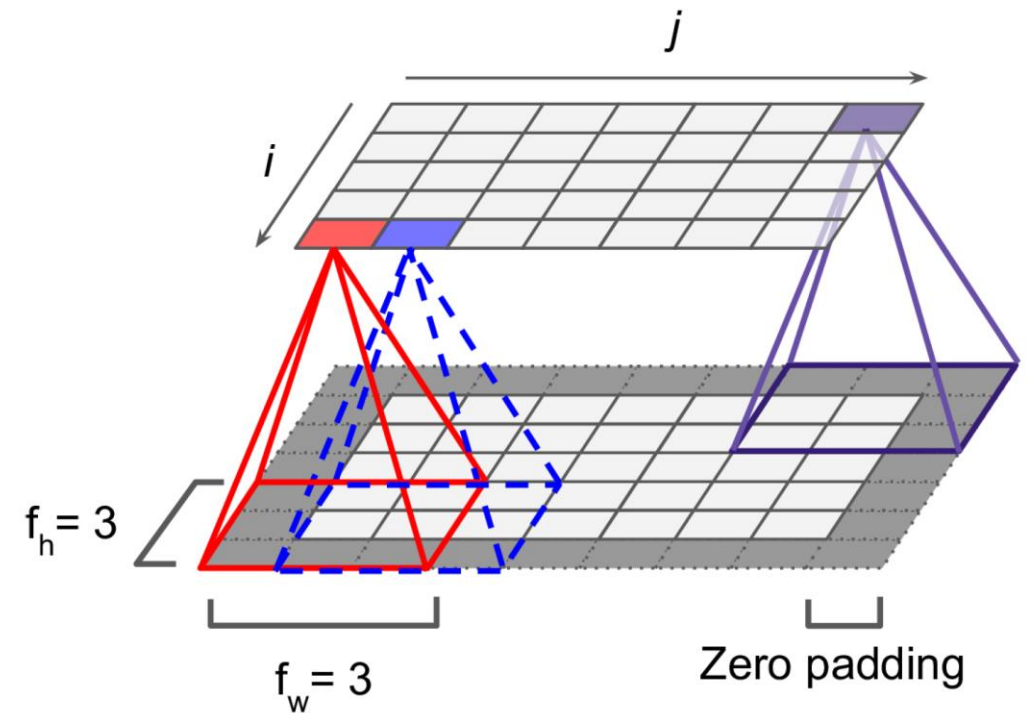
# Convolutional Neural Network - CNN

## Aufbau eines CNN

Filter (bzw. Kernel):

- Vektor von Gewichten, visualisiert als Matrix in der Dimension des rezeptiven Felds
- Speichert das Muster bzw. Template
- Eingabe wird mit den Filtern gefaltet
  - Bestimmung der Ähnlichkeit zwischen Eingabe und gespeichertem Template

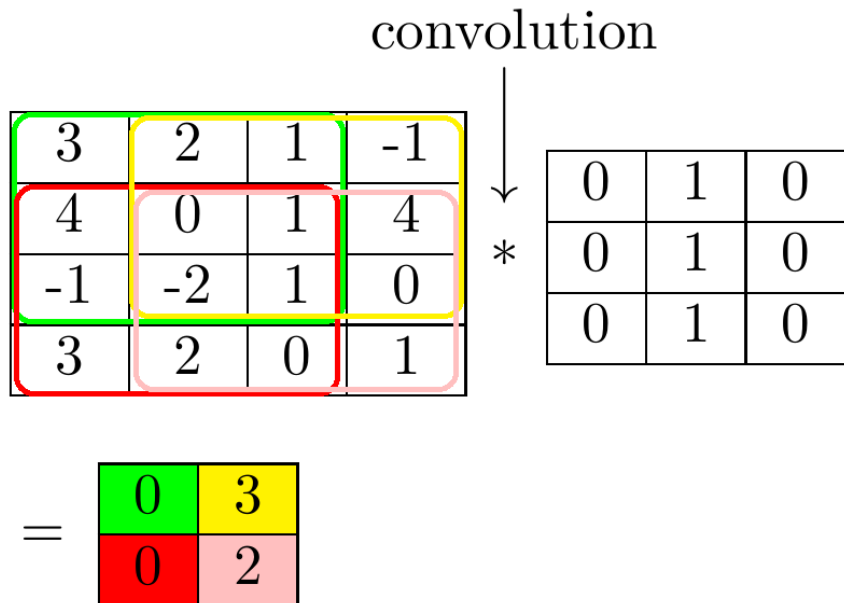
0	1	0
0	1	0
0	1	0



# Convolutional Neural Network - CNN

## Beispiel: Faltung mit einem Filter

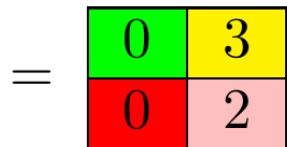
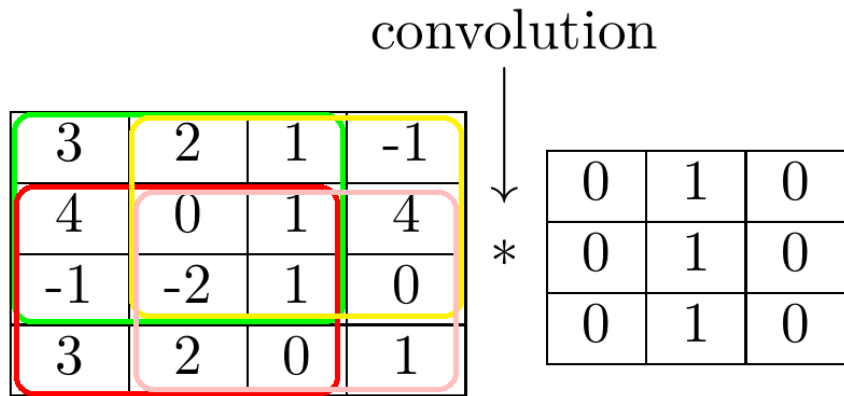
### Beispiel: Anwendung eines vertikalen Filters



# Convolutional Neural Network - CNN

## Beispiel: Faltung mit einem Filter

### Beispiel: Anwendung eines vertikalen Filters



Berechnung der **0**:

$$(3 \cdot 0 + 4 \cdot 0 + (-1) \cdot 0) +$$

$$(2 \cdot 1 + 0 \cdot 1 + (-2) \cdot 1) +$$

$$(1 \cdot 0 + 1 \cdot 0 + 1 \cdot 0) = 0$$

# Convolutional Neural Network - CNN

## Beispiel: Faltung mit einem Filter

### Beispiel: Anwendung eines vertikalen Filters

convolution

3	2	1	-1
4	0	1	4
-1	-2	1	0
3	2	0	1

↓

\*

0	1	0
0	1	0
0	1	0

0	3
0	2

Berechnung der 0:

$$(3 \cdot 0 + 4 \cdot 0 + (-1) \cdot 0) +$$

$$(2 \cdot 1 + 0 \cdot 1 + (-2) \cdot 1) +$$

$$(1 \cdot 0 + 1 \cdot 0 + 1 \cdot 0) = 0$$

→ Vertikaler Filter: hebt Bereiche mit vertikalen Linien hervor

Prof. Dr. Daniel Gaida

Professor für Cyber-Physische Systeme

Fakultät für Informatik und Ingenieurwissenschaften - Institut für Informatik



Vertical filter

Horizontal filter

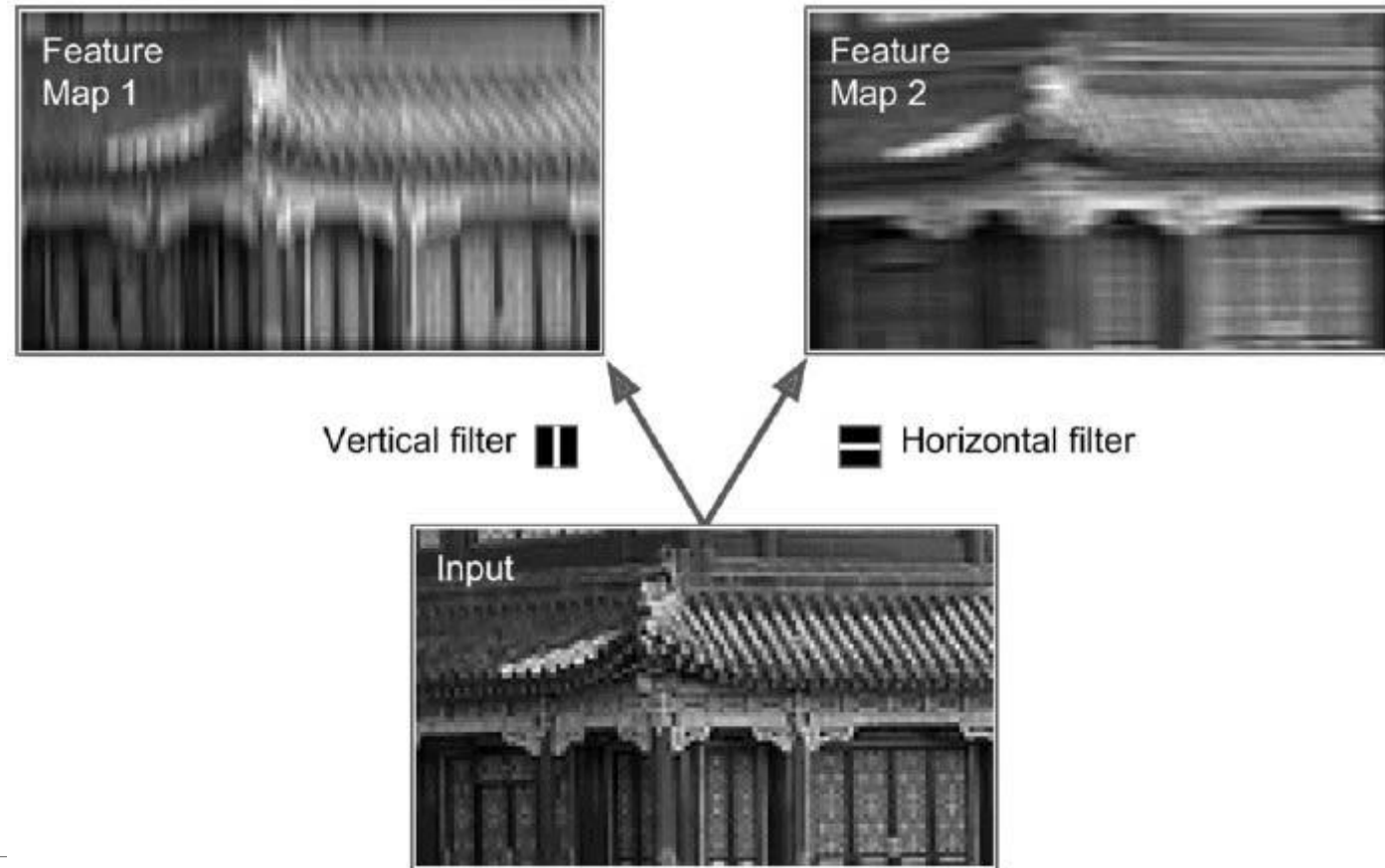
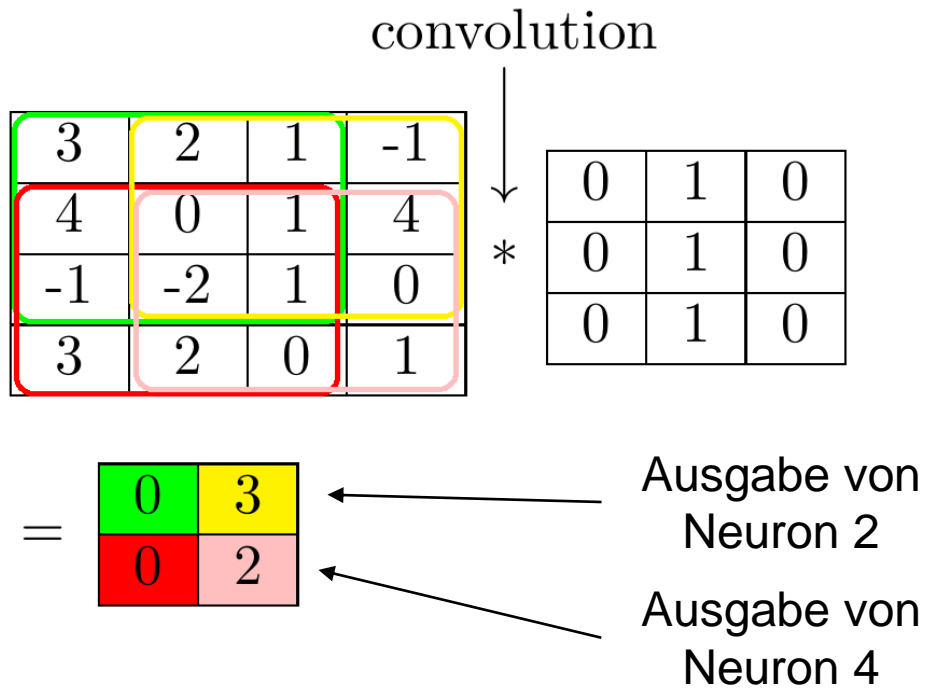


Quelle: Patrick S., Hahn-Schickard

# Convolutional Neural Network - CNN

## Beispiel: Faltung mit einem Filter

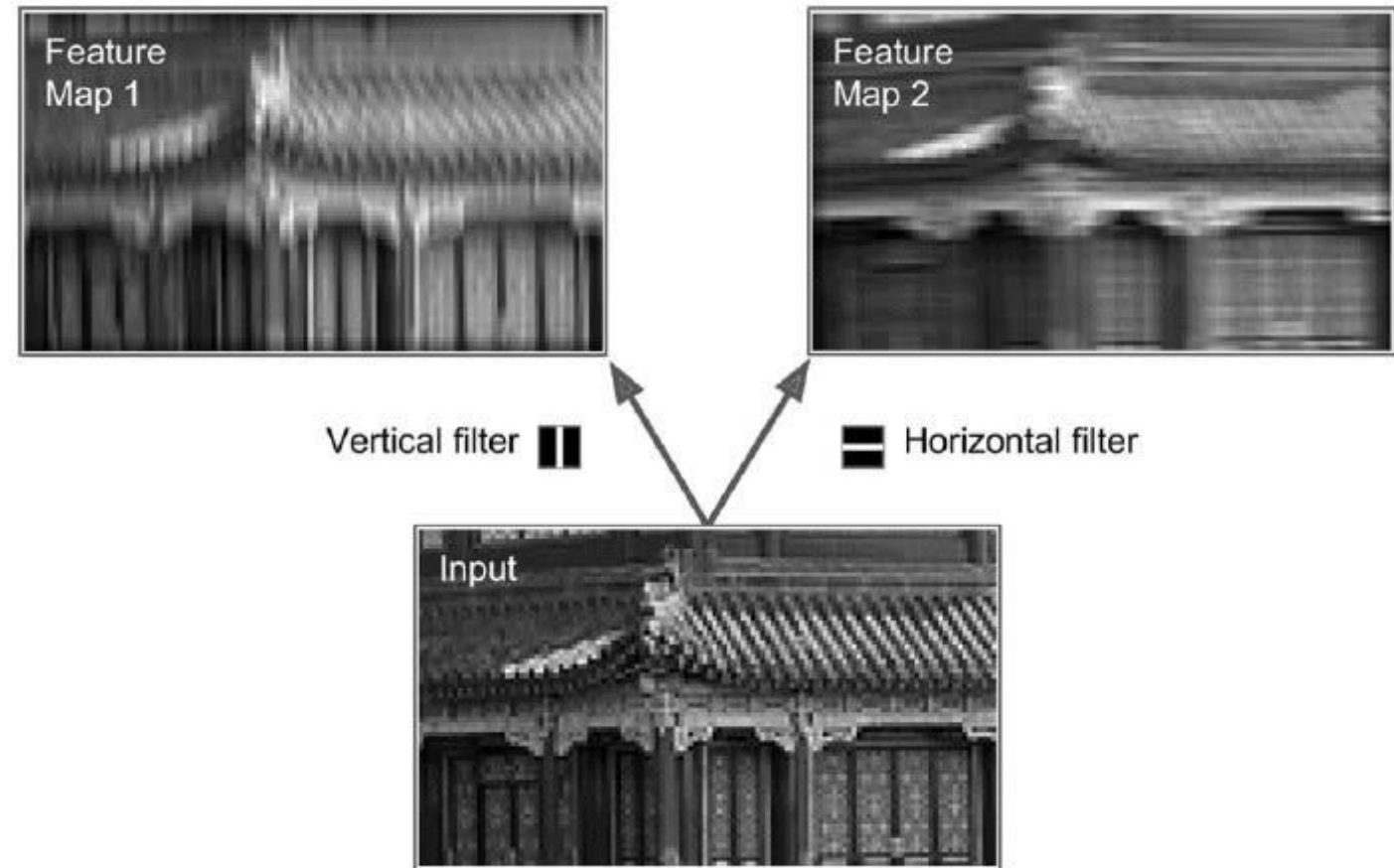
### Beispiel: Anwendung eines vertikalen Filters



# Convolutional Neural Network - CNN

## Filter

- Filter heißen so, weil sie nur bestimmte Bildinformationen durchlassen
- Vertikale Filter lassen nur vertikale Kanten sichtbar zurück
- Horizontale Filter heben horizontale Kanten hervor

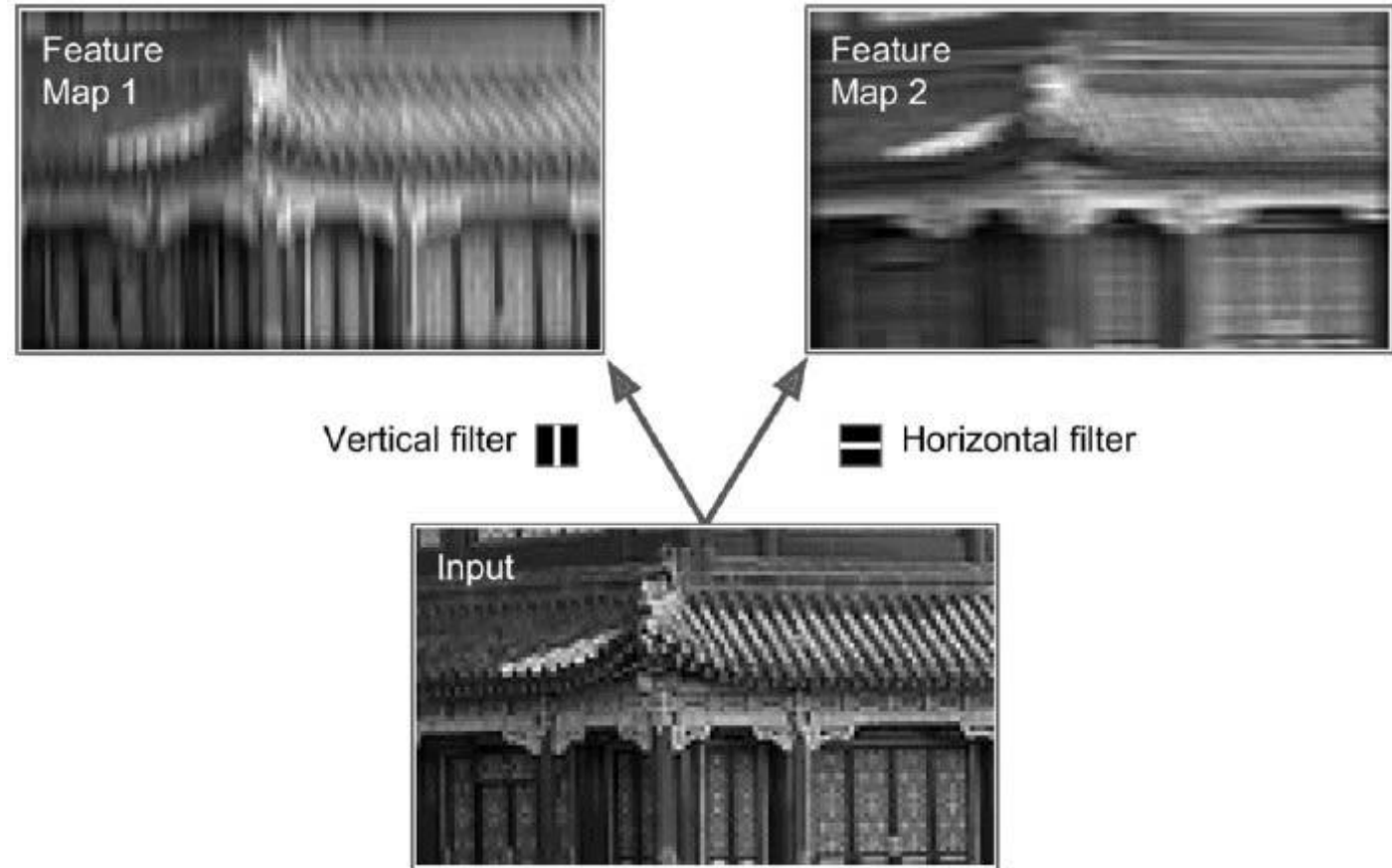


# Convolutional Neural Network - CNN

## Filter

- Filter heißen so, weil sie nur bestimmte Bildinformationen durchlassen
- Vertikale Filter lassen nur vertikale Kanten sichtbar zurück
- Horizontale Filter heben horizontale Kanten hervor

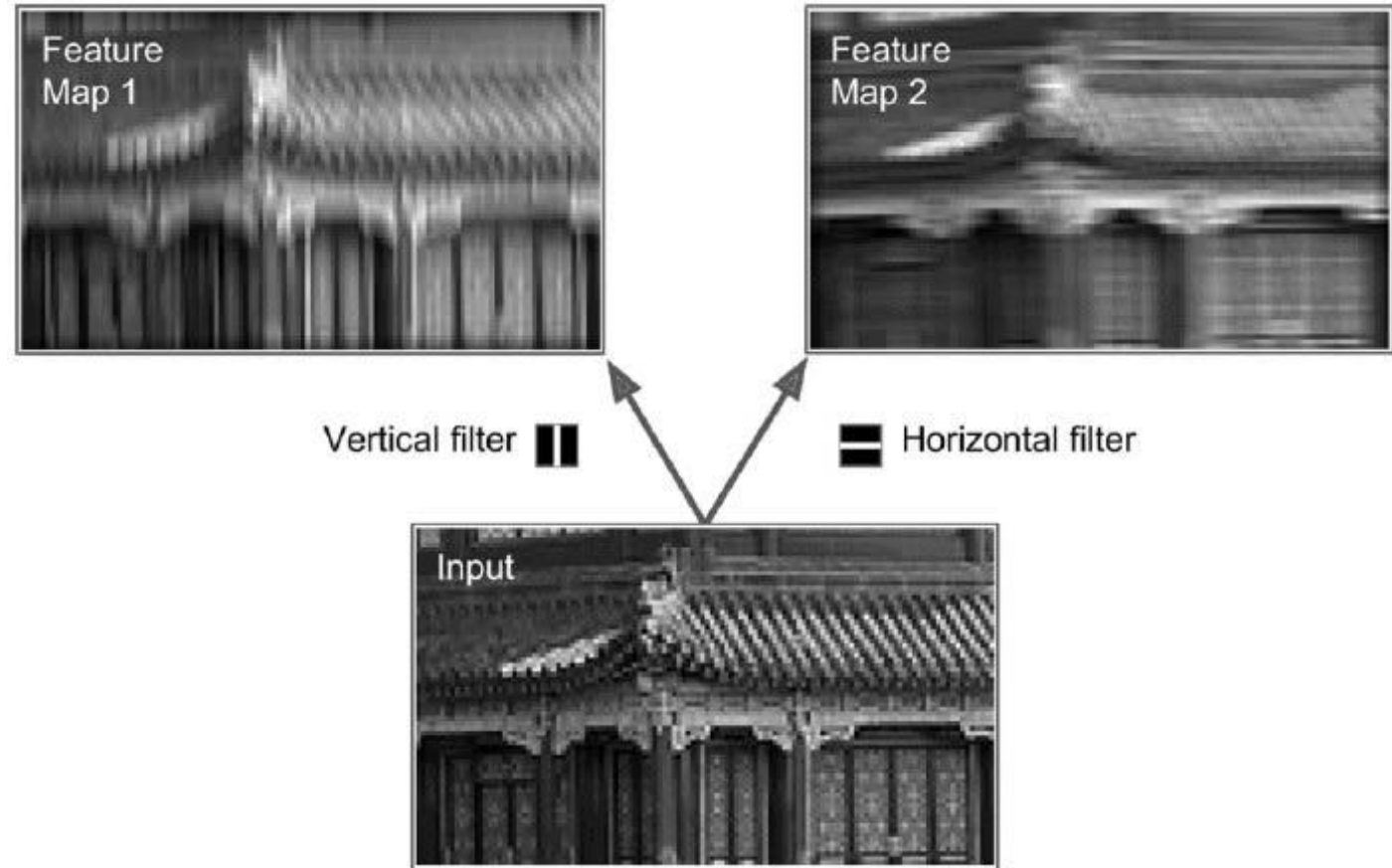
0	0	0
1	1	1
0	0	0



# Convolutional Neural Network - CNN

## Feature Map

- Feature Map = Ausgangsbild einer Convolutional Schicht, die als Eingangsbild der nächsten Convolutional Schicht genutzt wird
- Da wir unterschiedliche Muster detektieren möchten, benötigen wir mehrere Filter pro Schicht

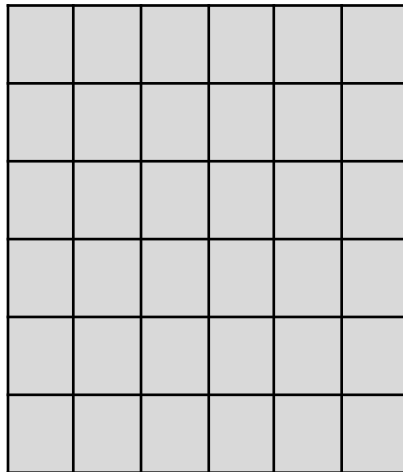


# Convolutional Neural Network - CNN

## Feature Map

Hier im Beispiel:  
Stride = 1  
Kein Padding

Eingangsbild  
(Graustufenbild)



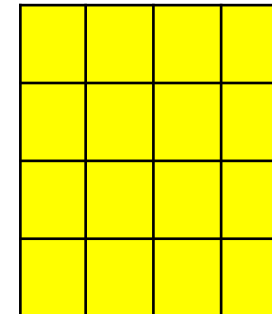
6x6 Pixel

2 Filter (vertikale und  
horizontale Kanten)

\*

0	1	0
0	1	0
0	1	0

=

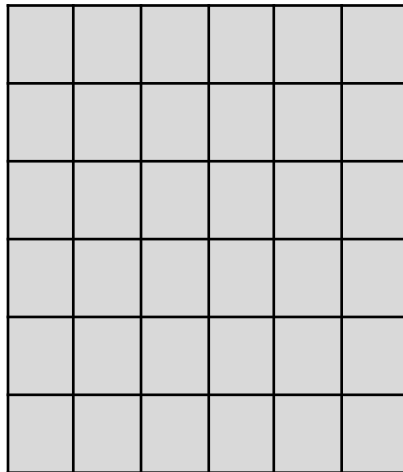


# Convolutional Neural Network - CNN

## Feature Map

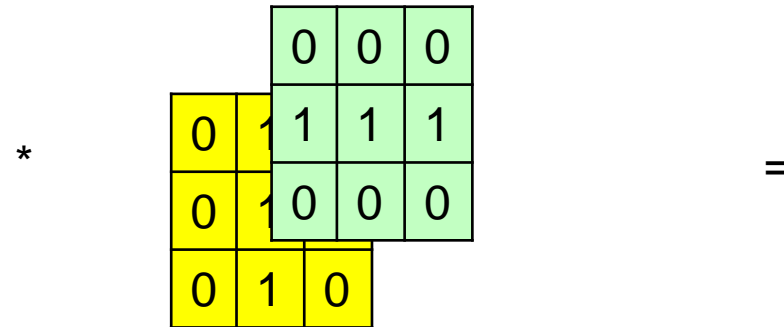
Hier im Beispiel:  
Stride = 1  
Kein Padding

Eingangsbild  
(Graustufenbild)

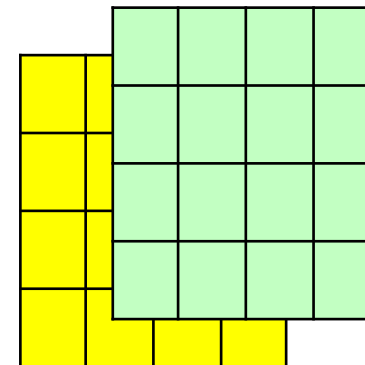


6x6 Pixel

2 Filter (vertikale und horizontale Kanten)



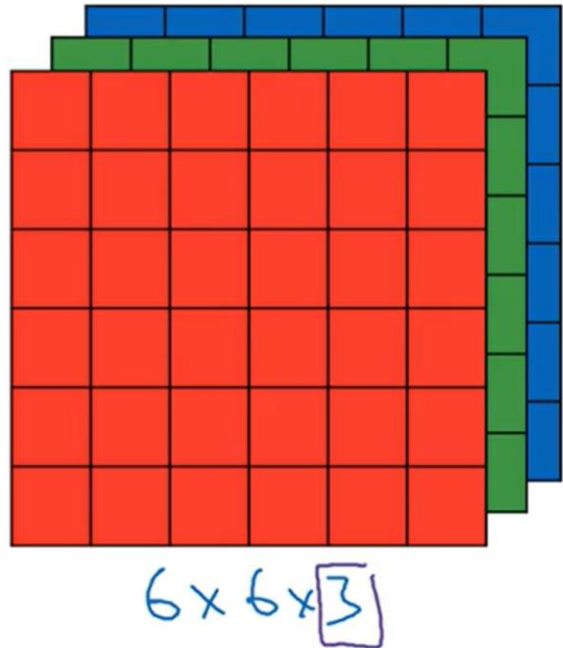
2 Feature Maps



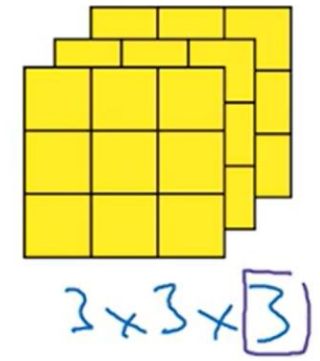
4x4x2 Pixel

# Convolutional Neural Network - CNN

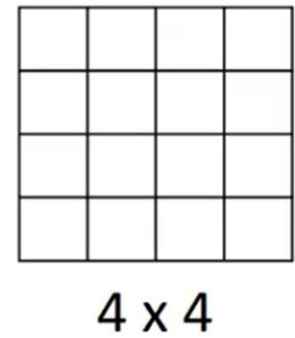
## Multiple Feature Maps



\*



=



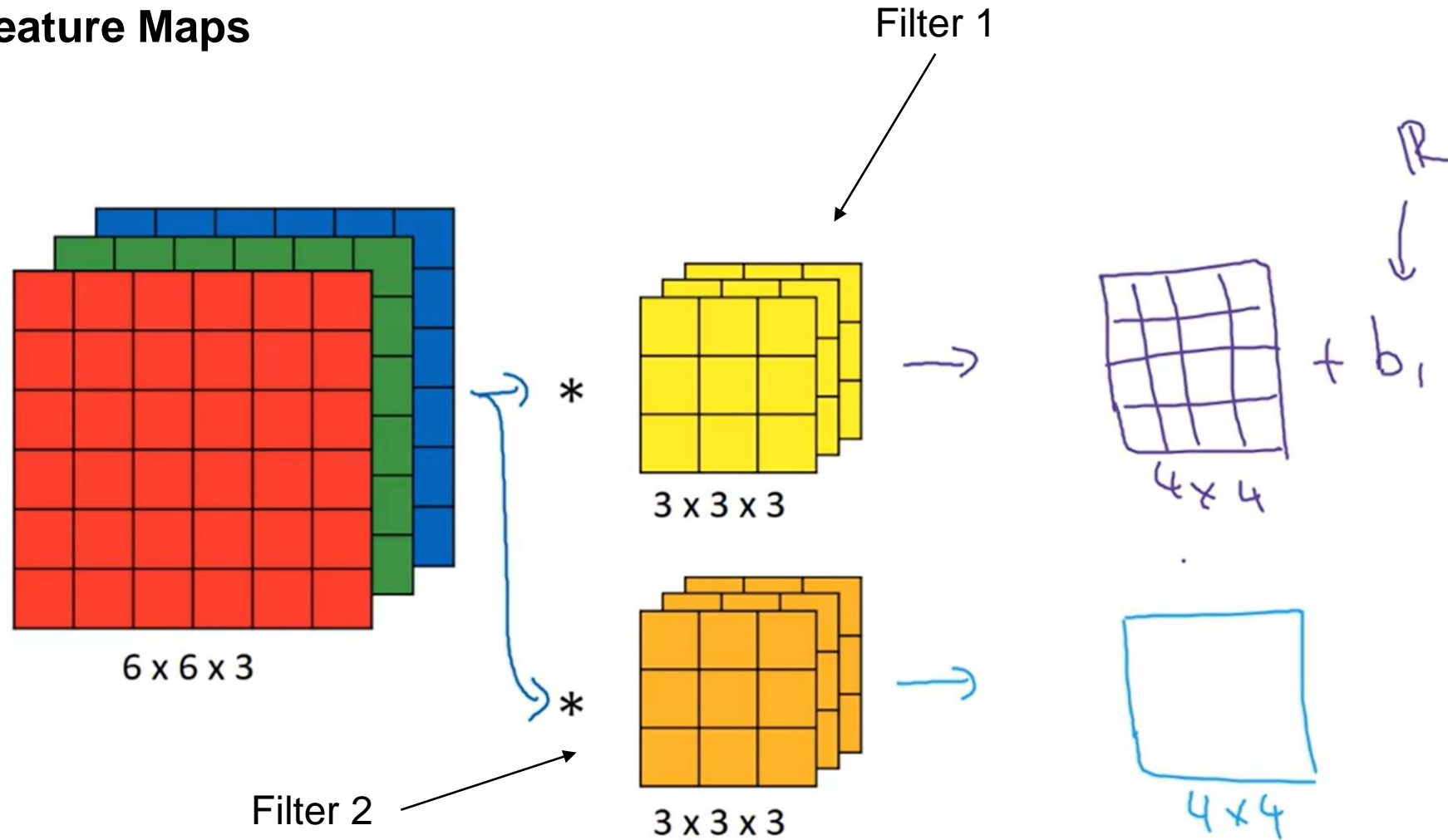
Feature Map berechnet sich als gewichtete Summe aller Feature Maps der vorherigen Schicht

Filter hat so viele Kanäle wie es Feature Maps gibt, die in die Schicht hineingehen.

Hier ist nur 1 Filter dargestellt, dieser hat  $9 \cdot 3 = 27$  Gewichte. Kanal 1 des Filters könnte nach horizontalen Kanten in Feature Map 1 schauen, Kanal 2 nach vertikalen Kanten in Feature Map 2, ...

# Convolutional Neural Network - CNN

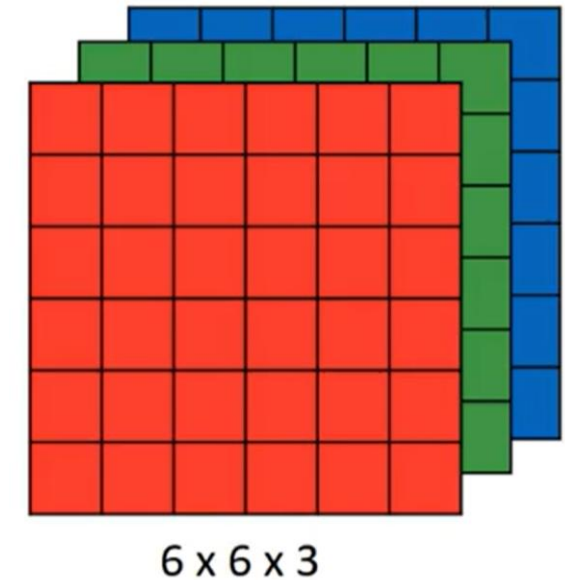
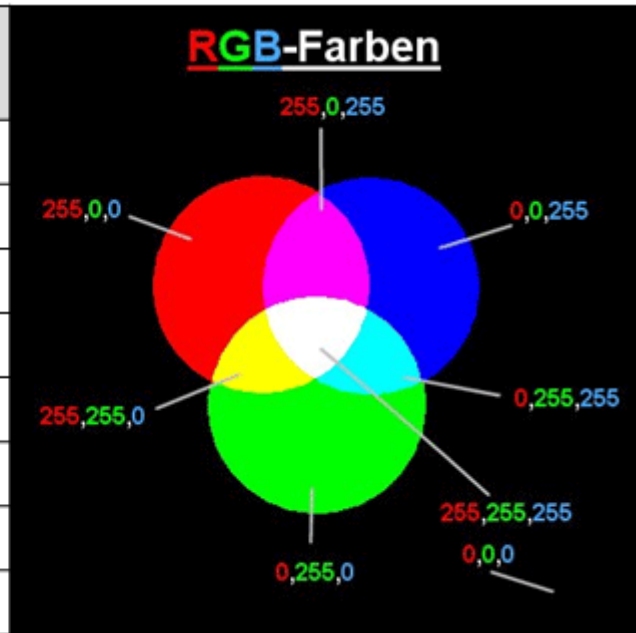
## Multiple Feature Maps



# Farbbilder

- Was ist der RGB Farbraum? (Additive Farbmischung)

Farbnamen	Hex-Wert	R	G	B
black	#000000	0	0	0
blue	#0000FF	0	0	255
lime	#00FF00	0	255	0
cyan	#00FFFF	0	255	255
red	#FF0000	255	0	0
magenta	#FF00FF	255	0	255
yellow	#FFFF00	255	255	0
white	#FFFFFF	255	255	255



- D.h., Farbbilder werden durch die drei Kanäle rot, grün, blau dargestellt und werden als RGB-Bilder bezeichnet

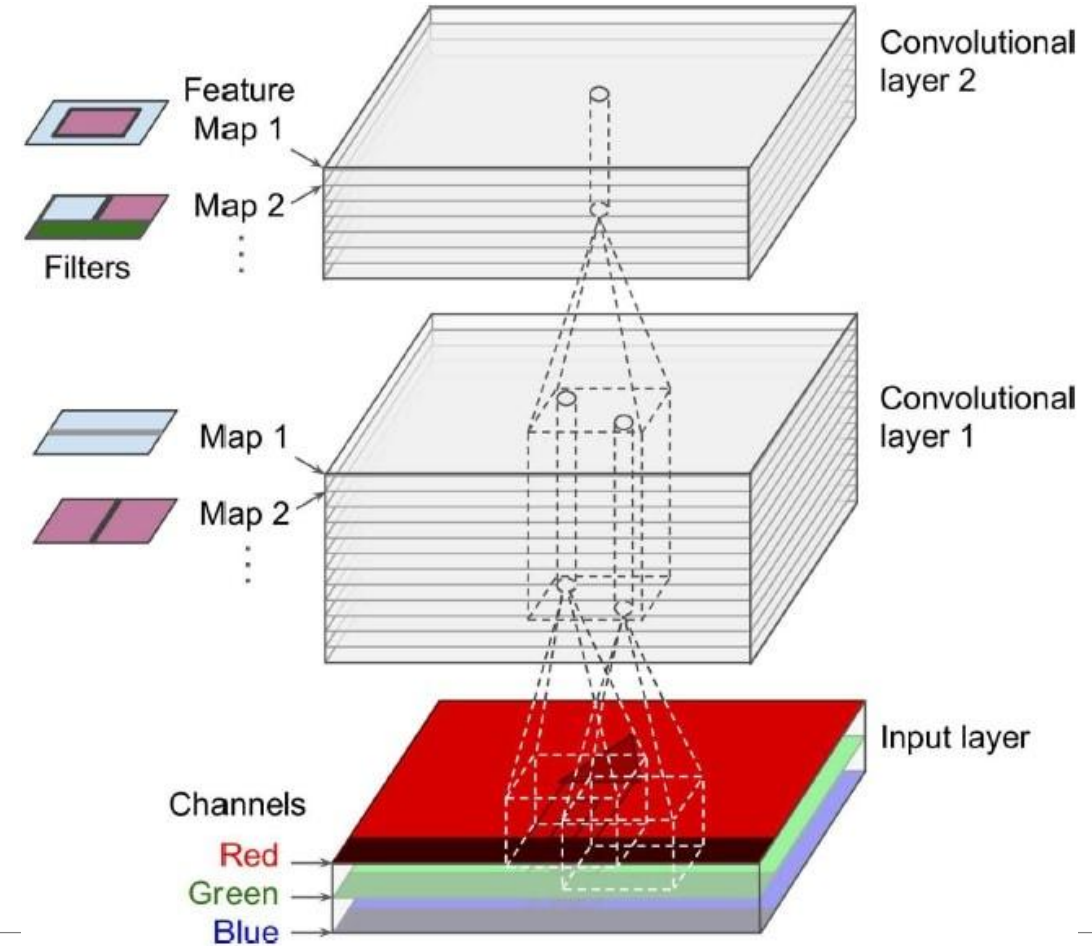
# Convolutional Neural Network - CNN

## Multiple Feature Maps

### Eingabe

- Farbbild (3 Kanäle: RGB), Graustufenbild (1 Kanal)

- 
- 
- 



# Convolutional Neural Network - CNN

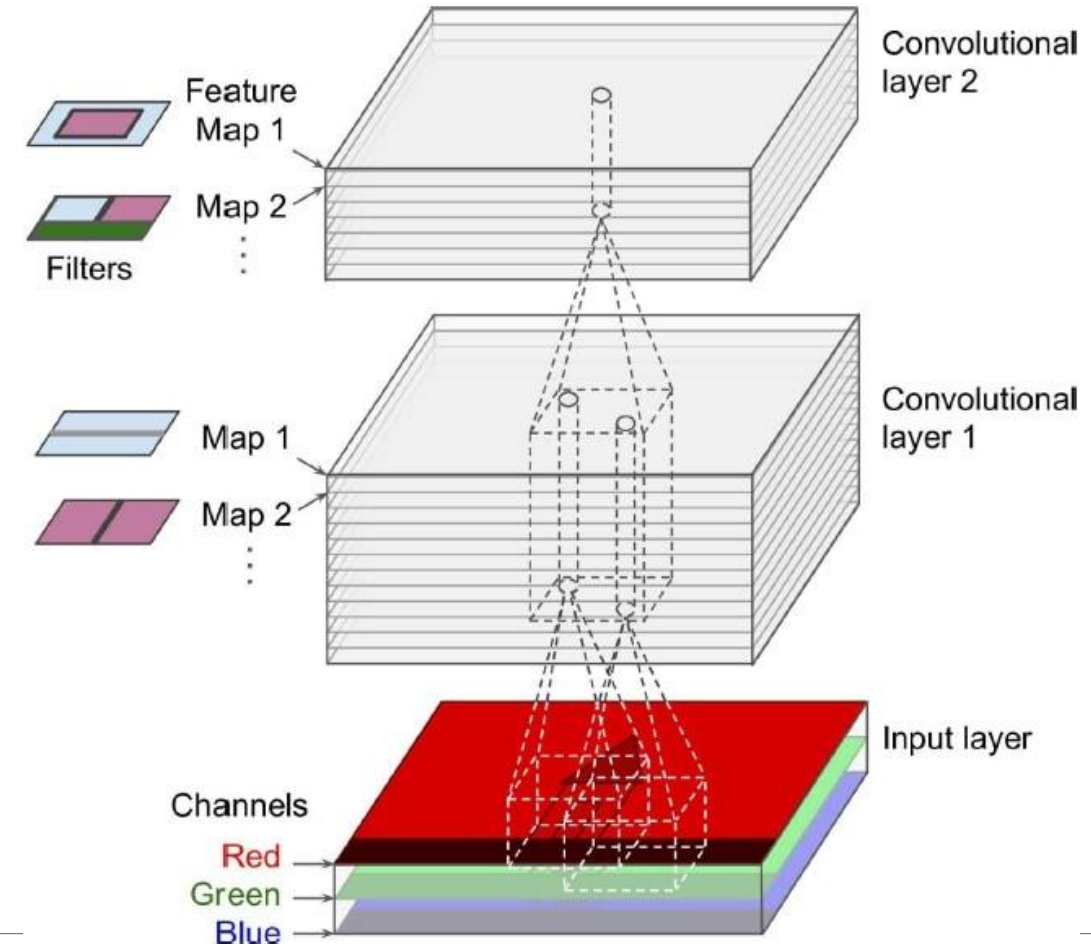
## Multiple Feature Maps

### Eingabe

- Farbbild (3 Kanäle: RGB), Graustufenbild (1 Kanal)

### Neuronen

- einer Feature Map besitzen gleiche Parameter
- verschiedener Feature Maps besitzen unterschiedliche Parameter
- gleiches rezeptives Feld, durchdringt alle Feature Maps der vorherigen Schicht

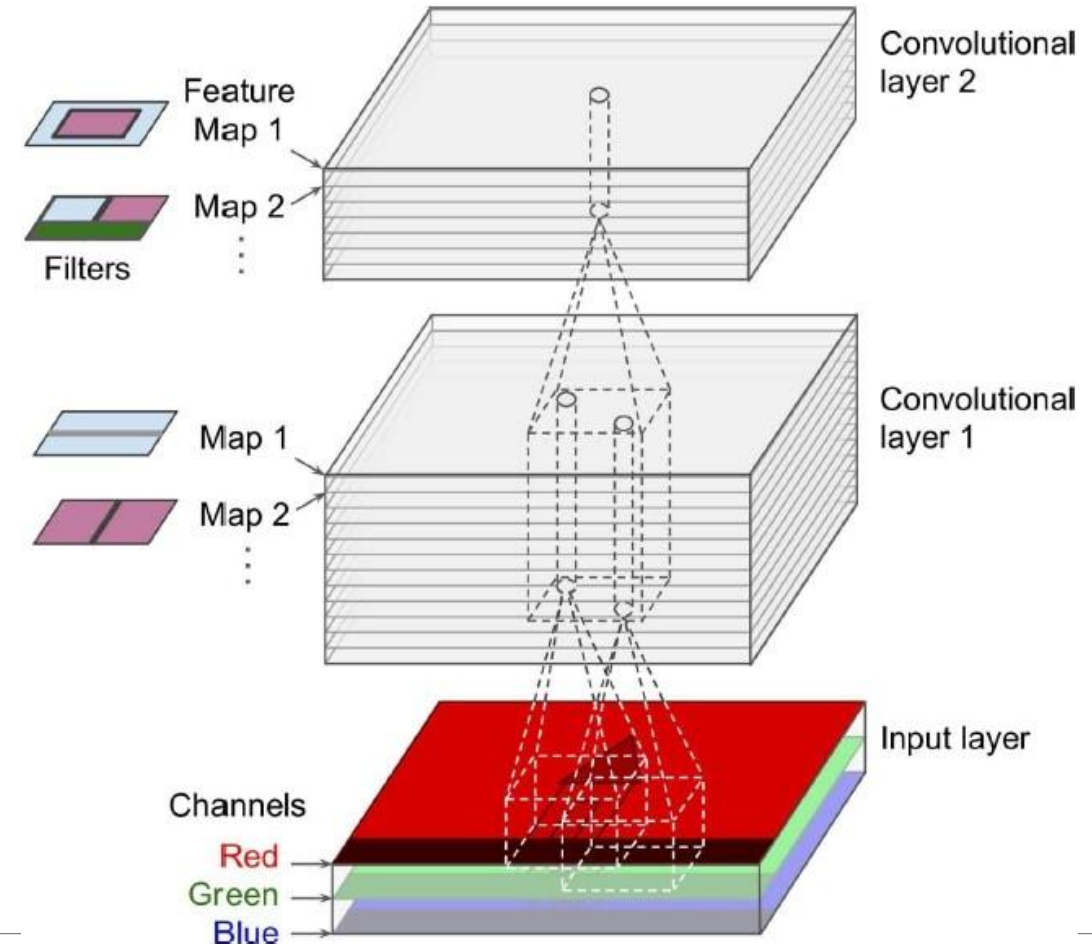


# Convolutional Neural Network - CNN

## Multiple Feature Maps

### Filtermatrix

- speichert alle Filter einer Schicht in einem Array
- jede Convolution Schicht verfügt über eine Filtermatrix

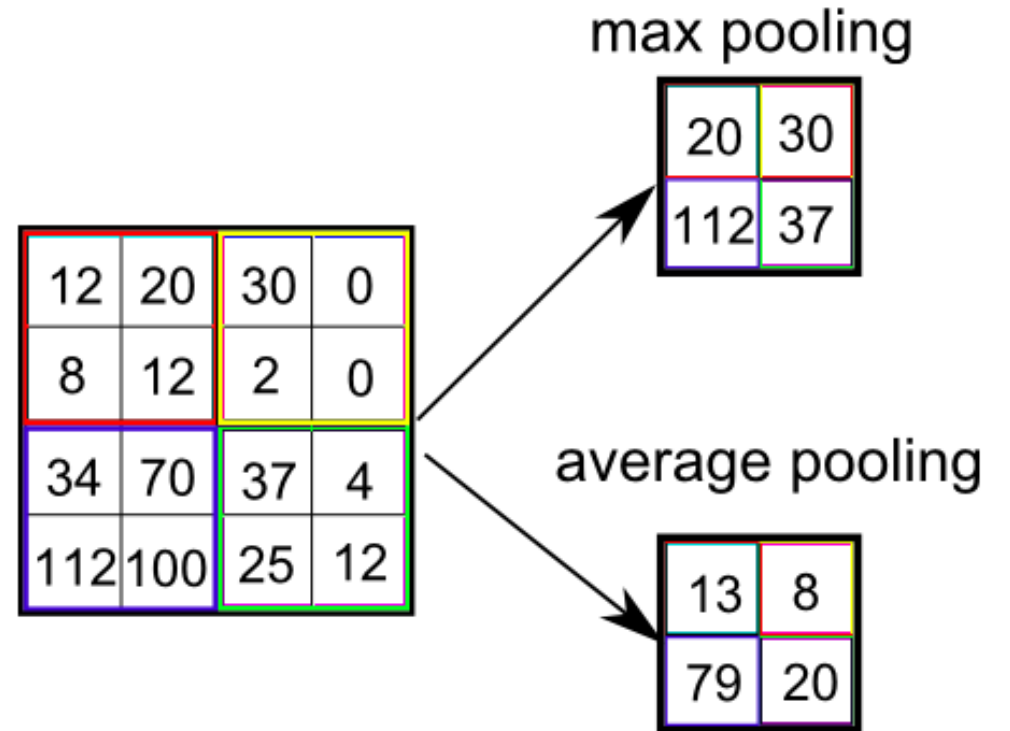


# Convolutional Neural Network - CNN

## Pooling-Schicht

### Pooling-Schicht

- Aggregiert die Ausgabe nach einer Convolutional Schicht (nach der Aktivierungsfunktion)
  - Max oder Mean
  - 
  - 
  - 
  - 
  - 
  - 
  -

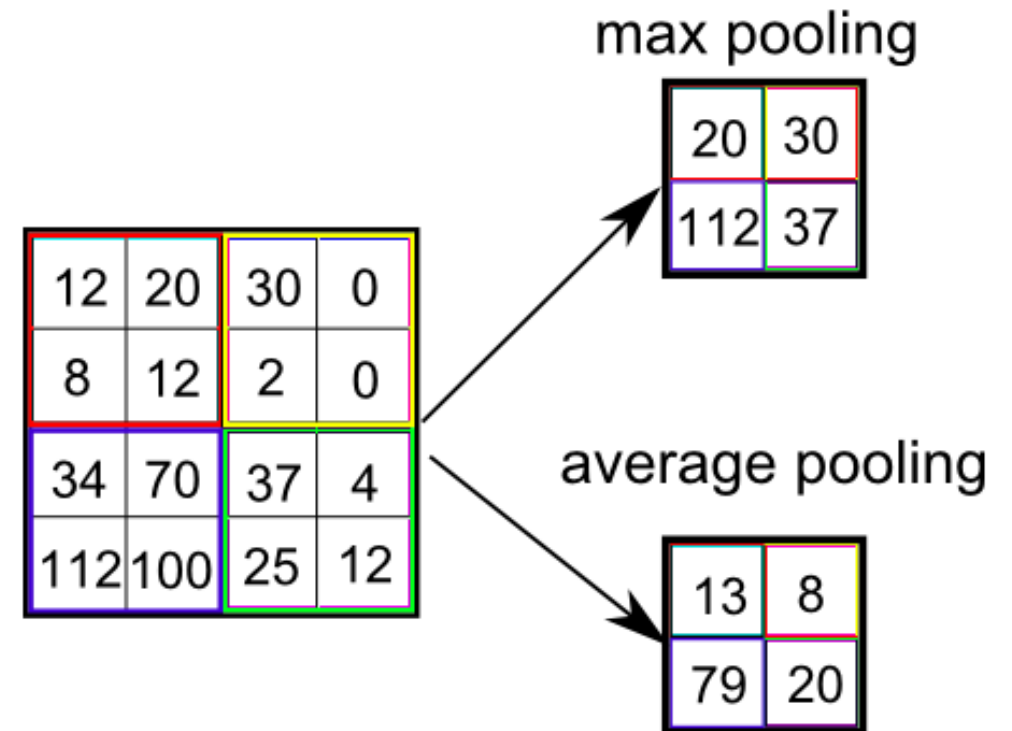


# Convolutional Neural Network - CNN

## Pooling-Schicht

### Pooling-Schicht

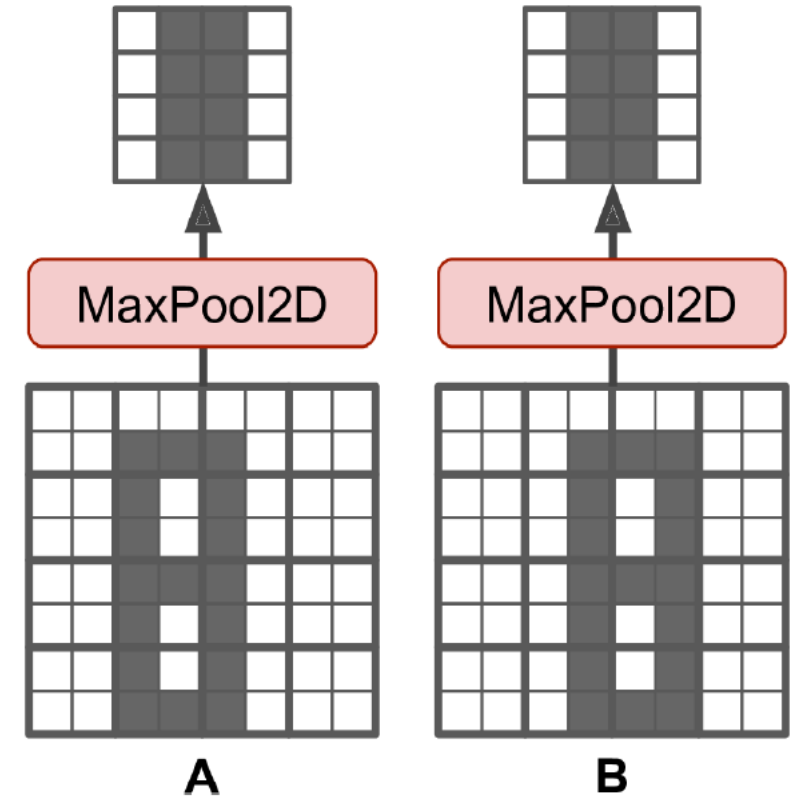
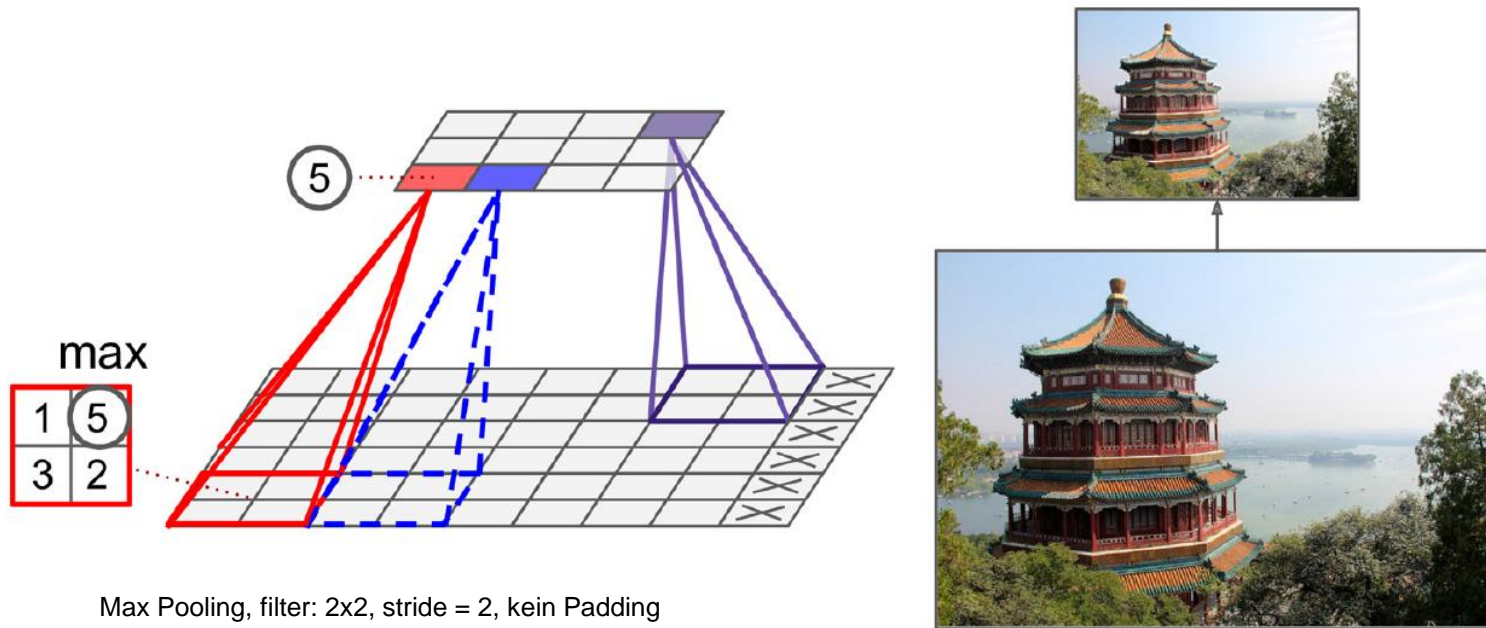
- Aggregiert die Ausgabe nach einer Convolutional Schicht (nach der Aktivierungsfunktion)
  - Max oder Mean
- Schrumpft das Eingabebild
- Einstellungen
  - Pooling-Kernel (z.B. 2x2)
  - Stride
  - Paddingtyp
- Tiefe der Schicht bleibt erhalten



# Convolutional Neural Network - CNN

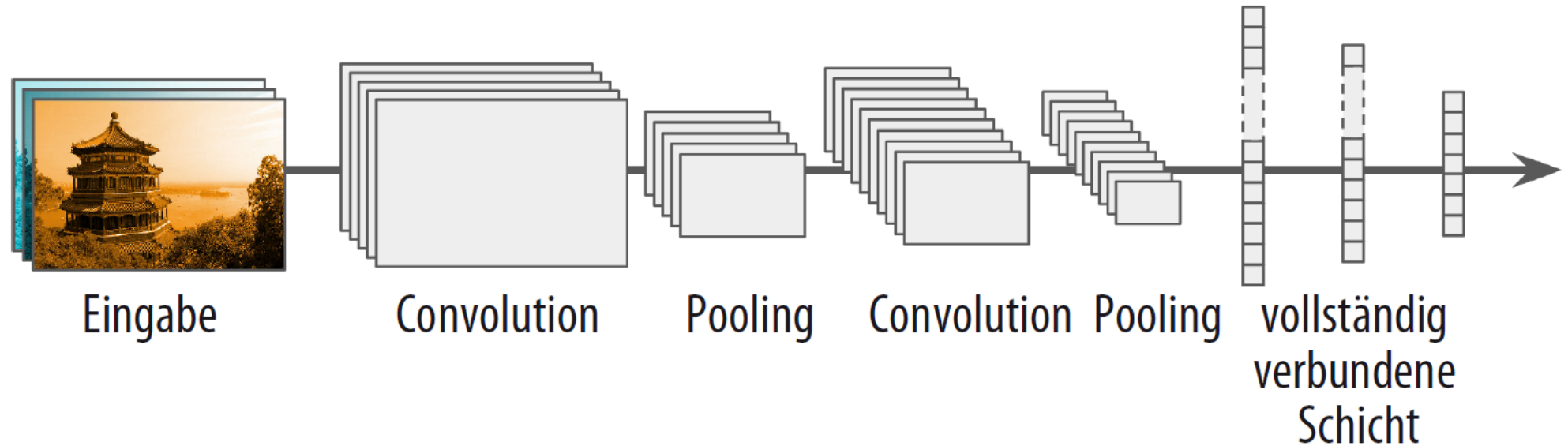
## Pooling-Schicht

- Reduziert Speicherbedarf
- Gewährleistet kleine Translations- und Rotationsinvarianz



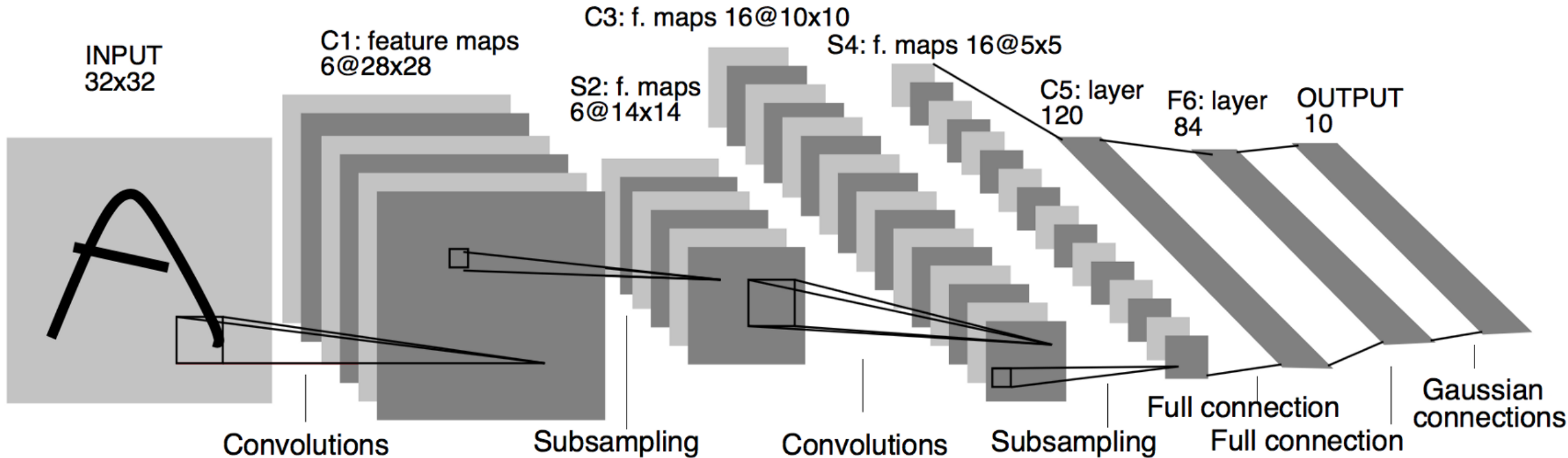
# Convolutional Neural Network - CNN

## Typische Architektur



# Convolutional Neural Network - CNN

## LeNet-5 von Yann LeCun (1989)



- Drei CNN-Schichten: C1 (6 Filter), C3 (16 Filter) & C5 (120 Filter) (5x5 Filtergröße, Stride=1, kein padding)
- Zwei Pooling-Schichten: S2 & S4 (Poolingkernel: 2x2, Stride=2)
- Eine Fully-Connected-Schicht: F6 (84 Neuronen)
- Ausgabeschicht mit 10 Neuronen (Erkennung von handgeschriebenen Ziffern: 0 bis 9)

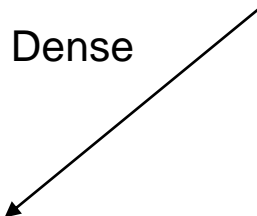
# Convolutional Neural Network - CNN

## Keras Implementierung des LeNet-5 CNNs

```
from tensorflow.keras.models import Sequential
from tensorflow.keras.layers import Conv2D, AveragePooling2D, Flatten, Dense

model = Sequential([
    Conv2D(filters=6, kernel_size=(5,5), activation='tanh', input_shape=(32,32,1), padding='valid'),
    AveragePooling2D(pool_size=(2,2), strides=2),
    Conv2D(filters=16, kernel_size=(5,5), activation='tanh', padding='valid'),
    AveragePooling2D(pool_size=(2,2), strides=2),
    Conv2D(filters=120, kernel_size=(5,5), activation='tanh', padding='valid'),
    Flatten(),
    Dense(units=84, activation='tanh'),
    Dense(units=10, activation='softmax')])
```

Eingabeschicht wird nicht als eigener Layer modelliert, sondern über `input_shape` definiert



# Convolutional Neural Network - CNN

## Keras Implementierung des LeNet-5 CNNs

```
from tensorflow.keras.models import Sequential
from tensorflow.keras.layers import Conv2D, AveragePooling2D, Flatten, Dense
```

```
model = Sequential([
    Conv2D(filters=6, kernel_size=(5,5), activation='tanh', input_shape=(32,32,1), padding='valid'),
    AveragePooling2D(pool_size=(2,2), strides=2),
    Conv2D(filters=16, kernel_size=(5,5), activation='tanh', padding='valid'),
    AveragePooling2D(pool_size=(2,2), strides=2),
    Conv2D(filters=120, kernel_size=(5,5), activation='tanh', padding='valid'),
    Flatten(),
    Dense(units=84, activation='tanh'),
    Dense(units=10, activation='softmax')])
```

Eingabeschicht wird nicht als eigener Layer modelliert, sondern über `input_shape` definiert

Konkateniert die 120 Feature Maps zu einem Vektor; hier ebenfalls 120 dimensional, da Feature Maps des 3. Conv-Layers nur noch 1-dimensional, s. vorherige Folie

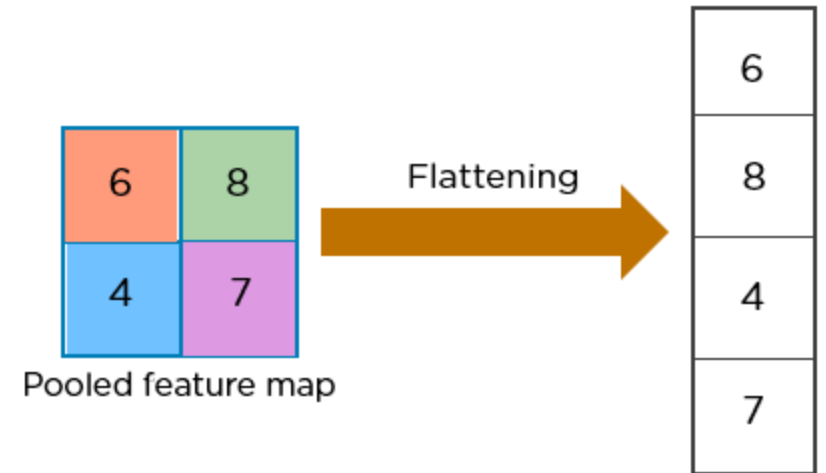
# Convolutional Neural Network - CNN

## Flatten Layer

```
from tensorflow.keras.layers import Conv2D, AveragePooling2D, Flatten, Dense
```

```
model = Sequential([\n    ...\n    Conv2D(filters=120, kernel_size=(5,5), activation='tanh', padding='valid'),\n    Flatten(),\n    Dense(units=84, activation='tanh'),\n    Dense(units=10, activation='softmax')])
```

Konkateniert die 120 Feature Maps zu einem Vektor; hier ebenfalls 120 dimensional, da Feature Maps des 3. Conv-Layers nur noch 1-dimensional, s. vorherige Folie



# Convolutional Neural Network - CNN

## Keras Implementierung eines CNNs

Implementierung einer CNN-  
Architektur für das  
MNIST-Fashion  
Klassifizierungsproblem

```
from functools import partial

DefaultConv2D = partial(keras.layers.Conv2D,
                        kernel_size=3, activation='relu', padding="SAME")

model = keras.models.Sequential([
    DefaultConv2D(filters=64, kernel_size=7, input_shape=[28, 28, 1]),
    keras.layers.MaxPooling2D(pool_size=2),
    DefaultConv2D(filters=128),
    DefaultConv2D(filters=128),
    keras.layers.MaxPooling2D(pool_size=2),
    DefaultConv2D(filters=256),
    DefaultConv2D(filters=256),
    keras.layers.MaxPooling2D(pool_size=2),
    keras.layers.Flatten(),
    keras.layers.Dense(units=128, activation='relu'),
    keras.layers.Dropout(0.5),
    keras.layers.Dense(units=64, activation='relu'),
    keras.layers.Dropout(0.5),
    keras.layers.Dense(units=10, activation='softmax'),
])
```

# Convolutional Neural Network - CNN

## Keras Implementierung eines CNNs

### Zusammenfassung des Modells

Wie berechnen sich die Anzahl Parameter?

Layer 1 (kernel\_size = 7, s. vorherige Folie):

- $(7*7*1 + 1)*64 = 3200$
- „\*1“ da Grauwertbild mit 1 Kanal

▪

Model: "sequential\_2"

Layer (type)	Output Shape	Param #
conv2d (Conv2D)	(None, 28, 28, 64)	3200
max_pooling2d (MaxPooling2D)	(None, 14, 14, 64)	0
conv2d_1 (Conv2D)	(None, 14, 14, 128)	73856
conv2d_2 (Conv2D)	(None, 14, 14, 128)	147584
max_pooling2d_1 (MaxPooling2D)	(None, 7, 7, 128)	0
conv2d_3 (Conv2D)	(None, 7, 7, 256)	295168
conv2d_4 (Conv2D)	(None, 7, 7, 256)	590080
max_pooling2d_2 (MaxPooling2D)	(None, 3, 3, 256)	0
flatten_2 (Flatten)	(None, 2304)	0
dense_6 (Dense)	(None, 128)	295040
dropout_3 (Dropout)	(None, 128)	0
dense_7 (Dense)	(None, 64)	8256
dropout_4 (Dropout)	(None, 64)	0
dense_8 (Dense)	(None, 10)	650

Total params: 1,413,834  
 Trainable params: 1,413,834  
 Non-trainable params: 0

# Convolutional Neural Network - CNN

## Keras Implementierung eines CNNs

### Zusammenfassung des Modells

Wie berechnen sich die Anzahl Parameter?

Layer 1 (kernel\_size = 7, s. vorherige Folie):

- $(7*7*1 + 1)*64 = 3200$
- „\*1“ da Grauwertbild mit 1 Kanal

Layer 2:

- $(3*3*64+1)*128 = 73856$

Model: "sequential\_2"

Layer (type)	Output Shape	Param #
conv2d (Conv2D)	(None, 28, 28, 64)	3200
max_pooling2d (MaxPooling2D)	(None, 14, 14, 64)	0
conv2d_1 (Conv2D)	(None, 14, 14, 128)	73856
conv2d_2 (Conv2D)	(None, 14, 14, 128)	147584
max_pooling2d_1 (MaxPooling2D)	(None, 7, 7, 128)	0
conv2d_3 (Conv2D)	(None, 7, 7, 256)	295168
conv2d_4 (Conv2D)	(None, 7, 7, 256)	590080
max_pooling2d_2 (MaxPooling2D)	(None, 3, 3, 256)	0
flatten_2 (Flatten)	(None, 2304)	0
dense_6 (Dense)	(None, 128)	295040
dropout_3 (Dropout)	(None, 128)	0
dense_7 (Dense)	(None, 64)	8256
dropout_4 (Dropout)	(None, 64)	0
dense_8 (Dense)	(None, 10)	650

Total params: 1,413,834  
 Trainable params: 1,413,834  
 Non-trainable params: 0

# Künstliche Neuronale Netze - KNN

## Keras Implementierung eines CNNs

### 1. Kompilieren und trainieren des Modells

```
model.compile(loss="sparse_categorical_crossentropy", optimizer="nadam", metrics=["accuracy"])  
history = model.fit(X_train, y_train, epochs=10, validation_data=(X_valid, y_valid))
```

### 2. Auswerten des Modells auf den Testdaten

```
model.evaluate(X_test, y_test)
```

```
10000/10000 - loss: 0.3467 - accuracy: 0.8816
```

# Künstliche Neuronale Netze - KNN

## Keras Implementierung eines CNNs

### 1. Kompilieren und trainieren des Modells

```
model.compile(loss="sparse_categorical_crossentropy", optimizer="nadam", metrics=["accuracy"])  
history = model.fit(X_train, y_train, epochs=10, validation_data=(X_valid, y_valid))
```

### 2. Auswerten des Modells auf den Testdaten

```
model.evaluate(X_test, y_test)
```

```
10000/10000 - loss: 0.3467 - accuracy: 0.8816
```

### 3. Vorhersage auf „neue“ Daten

```
y_proba = model.predict(X_test[:3])  
y_proba.round(2)
```

```
array([[0. , 0. , 0. , 0. , 0. , 0. , 0. , 0.01, 0. , 0.99],  
       [0. , 0. , 1. , 0. , 0. , 0. , 0. , 0. , 0. , 0. ],  
       [0. , 1. , 0. , 0. , 0. , 0. , 0. , 0. , 0. , 0. ]],  
      dtype=float32)
```

# Künstliche Neuronale Netze - KNN

## Keras Implementierung eines CNNs - Übung

Ausgehend vom Notebook [02\\_fashion\\_mnist\\_cnn.ipynb](#) probieren Sie

- verschiedene Architekturen,
- Parameter,
- Regularisierungstechniken aus

um bessere Ergebnisse auf den Validierungsdaten zu erzielen.

Falls Sie weights & biases zur Protokollierung Ihrer Ergebnisse nutzen möchten, können Sie auch mit dem Notebook [03\\_fminst\\_cnn\\_wb.ipynb](#) starten.

# Nächste Vorlesung und Fragen

- Rekurrente Netze, Transformer Netze und Natural Language Processing
- Fragen?